

BOŽIDAR VIDUKA
magistar inženjer
geodezije i geoinformatike
Diljska br.4
31000 OSIJEK
Dana 11. srpnja 2012. godine

DRŽAVNI ZAVOD ZA
INTELEKTUALNO VLASNIŠTVO
REPUBLIKE HRVATSKE
Ulica grada Vukovara broj 78.
10000 ZAGREB

ZAHTEV ZA PRIZNAVANJE AUTORSKOG PRAVA - INTELEKTUALNOG VLASNIŠTVA

„9P“ DEVET PARAMETARSKA 3D AFINA TRANSFORMACIJA i
„6P“ šest parametarska 2D afina transformacija
BOŽIDARA VIDUKE
točna transformacija podataka između kartografskih projekcija
UTM-kartografske projekcije ;
HTRS96/TM kartografske projekcije i
„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

I. PODACI O PODNOSITELJIMU ZAHTEVA

1. Osobno ime : **BOŽIDAR VIDUKA**
magistar inženjer geodezije i geoinformatike
2. JMBG : 2907960300044
3. OIB : 84288930292
4. Državljanstvo : HRVATSKO
4. Prebivalište ili boravište
Diljska broj 4.
OSIJEK , broj pošte : 31000

SA DUŽnim POŠTOVANJEM !

Umoljavam DRŽAVNI ZAVOD ZA INTELEKTUALNO VLASNIŠTVO REPUBLIKE HRVATSKE , da uzme u razmatranje , zahtjev BOŽIDARA VIDUKE magistra inžinjera geodezije i geoinformatike , o zaštiti **AUTORSKOG PRAVA** **odnosno INTELEKTUALNOG VLASNIŠTVA iz navedene domene:**

TOČNE TRANSFORMACIJE PODATAKA
IZMEĐU KARTOGRAFSKIH SUSTAVA NEOVISNO O KOJIMA SE RADI
Po osnovi

„9P“ DEVET PARAMETARSKA 3D AFINA TRANSFORMACIJA i
„6P“ šest parametarska 2D afina transformacija

PODRUČJE NA KOJE SE AUTORSKO DJELO INTELEKTUALNO VLASNIŠTVO ODNOŠI

Pojavom GPS-SUSTAVA došlo je do napretka u kartografskim prikazima GLOBALNIM POZICIJSKIM SUSTAVIMA.

REPUBLIKA HRVATSKA na svom teritoriju koristi više kartografskih projekcija :

- a) GRAFIČKA IZMJERA iz doba AUSTRO-UGARSKE MONARHIJE
- b) Matematička kartografska projekcija „**Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona**“ definirana u dvije zone petu(5) i šestu (6) kartografsku zonu zahvatnog polja preslikavanja $\Delta\lambda=3^\circ$, matematički model se oslanja na geografskim koordinatama „ λ “ i „ ϕ “, u vremenskom razdoblju od 1924 godine do 01. siječnja 2010 godine
- c) Matematička kartografska projekcija HTRS96/TM , jedinstveni koordinatni sustav cjelovitog HRVATSKOG TERITORIJA u rasponu $\Delta\lambda=6^\circ$, matematički model se oslanja na geografskim koordinatama „ λ “ i „ ϕ “, kartografska projekcija je u statusu osnovne državne kartografske projekcije REPUBLIKE HRVATSKE
- d) Matematička UTM - kartografska projekcija bazična kartografska projekcija za GPS-SUSTAV . Teritorij REPUBLIKE HRVATSKE preslikava se u UTM kartografskoj projekciji u 33T i 34T kvadrante , matematički model se oslanja na geocentrične koordinatama „ λ^o “ i „ ϕ^o “

Iz navedenog uočava se problem transformacije podataka iz jedne u drugu kartografsku projekciju kako bi se osigurala jednoznačnost kartografskog podatka.

TEHNIČKI PROBLEM

Tehnički problem je ostvarenje točnog i upotrebljivog podatka. Geodetska struka zahtjeva relativnu točnost 1:10000 što znači da se smije pogrešiti 0,10m na kilometar prostorne dužine , što zahtjeva maksimalnu netočnost pojedine koordinate $my = mx = mz = 0,04m$, a poželjna je i veća točnost . Optimalna točnost pojedine koordinate „ y “ ; „ x “; „ z “ je $m^o=0,014m$ (1,4cm)

Da bih ostvarili zadani točnos moramo imati izvrsno mjerjenje što nam danas omogučavaju elektrooptički daljinomjeri visoke točnosti $m^o= \pm 5mm$ i visokosofisticirana tehnologija SATELITSKOG SUSTAVA GPS : $my=\pm 6mm$ $mx=\pm 8mm$ $mz=\pm 2mm$.

Iz navedenog razvidno je da su mjerjenja dovedena do savršenstva pa problem nastaje pri matematičkim transformacijama podataka iz jednog u drugi kartografski sustav.

U REPUBLICI HRVATAKOJ , kao i u većini EVROPSKIH DRŽAVA i DRŽAVA SVJETA koje koriste SATELITSKI SUSTAV GPS provode transformaciju kartografskih podataka iz UTM kartografske projekcije u lokalnu DRŽAVNU kartografsku projekciju na osnovu „7P“ sedam parametarske 3D afine transformacije ili „5P“ pet parametarske 2D afine transformacije na osnovu sljedećih parametara :

„7P“

TRANSLACIJA : dy ; dx ; dz ; - (tri translacije)

ROTACIJA : $d\lambda$; $d\phi$; $d\alpha$; - (tri rotacije)

UNIFORMNI SKALAR „ μ “

KALIBRACIJA PODATKA - mjerilo koordinatnih osi - $dm - \mu$ – (jedno mjerilo)

„5P“

TRANSLACIJA : dy ; dx ; - (dvije translacije)

ROTACIJA : dλ ; dφ ; - (dvije rotacije)

KALIBRACIJA PODATKA - mjerilo koordinatnih osi - dm – μ – (jedno mjerilo)

Takav način transformacije podataka iz jednog kartografskog sustava u drugi kartografski sustav neosigurava potrebnu točnost transformiranom podatku.

STANJE TEHNIČKOG PROBLEMA

Svatko od nas susreo se je sa „kartom“ dali u školi ili na nekom putovanju ili zbog neke značile ili u smislu nekih tematskih informativnih podataka . Rjetko tko razmišlja u tom trenutku da li je taj podata točan ili ne.

Problem nastupa kada određenu dužinu trebamo očitati na karti , da li je takav podatak točan ili informativan .

Kako je mjerilo karte krupnije 1:100 000 ; 1 :50 000 : 1:25 000 ; 1:10 000 ; 1:5 000 , korisnik očekuje točnije podatak .

Korisnik se neugodno iznenadi kada očitani predočeni podatak neodgovara stvarnom fizičkom stanju.

Koristite li kartografski podatak za sređivanje imovinsko pravnih poslova : naslijedivanje nekretnine , ishodite li građevinsku dozvolu za građenje na predmetnoj katastarskoj čestici koju ste je u pravnom postupku kupnje legalno priskrbili i ušli u vlasništvo , realno je za očekivati da plaćeni kvadrati odgovaraju fizičkom stanju površine katastarske čestice .

Problemi nastaju kada ste platili veću kvadraturu a fizičko stanje katastarske čestice ima mjanju površinu od naznačene.

Neusklađenost podataka papirnatog i numeričkog stanja kartografskog prikaza u Područnim uredima za katastar DRŽAVNE GEODETSKE UPRAVE RH i stvarnog fizičkog stanja stvara dodatni problem netočnog prikaza koji se pokušava amortizirati povećanjem dozvoljene pogreške.

Primjenom DRŽAVNIH PARAMETARA „7P“ sedam parametarske 3D afine transformacije pri transformaciji podataka iz jedne u drugu kartografsku projekciju neosigurava točan podatak .

Još više zbumjuje činjenica da se DRŽAVNI PARAMETRI afine transformacije djele na :

- a) DRŽAVNE PARAMETRE afine transformacije
- b) ŽUPANIJSKE PARAMETRE afine transformacije
- c) PARAMETRE afine transformacije KATASTARSKIH OPĆINA

Kako se radi o matematičkim relacijama zapanjuje da za istu točku koju transformirate na osnovu „7P“ afine transformacije NEDOBIVATE IDENTIČAN PODATAK pri provedenoj matematičkoj radnji izračuna.

Kako se radi o istoj točci matematičke operacije moraju pri provedenom izračunu osigurati identičan rezultat - podatak - koordinatu.

Predočavam DRŽAVNE PARAMETRE AFINE TRANSFORMACIJE .

Transformacija rezultata iz ETRS89 u HDKS (241 identična točka)

	Transformacijski parametri (korišten HRG2000)	Ocjena točnosti ($m_0=0.83$ m)
Translacija: Tx	- 550.5670 m	±2.89 m
Ty	- 164.6118 m	±3.11 m
Tz	- 474.1386 m	±2.77 m
Rotacija: Rx	5.976766 "	±0.088 "
Ry	2.099773 "	±0.105 "
Rz	- 11.495481 "	±0.091 "
Mjerilo: μ	5.447925 ppm	±0.353ppm
Točnost (rms): po ϕ	Ocjena točnosti na temelju reziduala u identičnim točkama	±0.499 m
po λ		±0.615 m
po h		±0.213 m
Položajno (2D)		±0.792 m
Trodimenzionalno (3D)		±0.820 m

N=241	Transformacijski parametri (HRG2000)	Ocjena točnosti ($m_0=0.83$ m)
Translacija: Tx	- 550.5670 m	±2.89 m
Ty	- 164.6118 m	±3.11 m
Tz	- 474.1386 m	±2.77 m
Rotacija: Rx	5.976766 "	±0.088 "
Ry	2.099773 "	±0.105 "
Rz	- 11.495481 "	±0.091 "
Mjerilo: μ	5.447925 ppm	±0.353ppm

N=1780	Transformacijski parametri (HRG2000)	Ocjena točnosti ($m_0=0.74$ m)
Translacija: Tx	- 550.4985 m	±0.91 m
Ty	- 164.1161 m	±1.15 m
Tz	- 475.1416 m	±0.89 m
Rotacija: Rx	5.809672 "	±0.032 "
Ry	2.079016 "	±0.032 "
Rz	- 11.623857 "	±0.032 "
Mjerilo: μ	5.541764 ppm	±0.120 ppm

T7

n = 5200	Transformacijski parametri (HRG2009)	Ocjena točnosti ($m_0=0.804$ m)
Translacija: Tx	-546.616 m	± 0.593 m
Ty	-162.375 m	± 0.657 m
Tz	-469.482 m	± 0.586 m
Rotacija: Rx	5.90498 "	± 0.0189 "
Ry	2.07397 "	± 0.0218 "
Rz	-11.50994 "	± 0.0187 "
Mjerilo: μ	4.43885 ppm	± 0.075 ppm

Točnost (rms): po ϕ	± 0.533 m
po λ	± 0.587 m
po h	± 0.129 m
Horizontalno (2D)	± 0.793 m
Trodimenzionalno (3D)	± 0.804 m

18.11.2011.

PARAMETRI KALIBRACIJE GPS-a PREMA ŽUPANIJAMA RH

PRVI DIO

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
ZAGREBAC.	$s_0 = \pm 0.13$ m	
$dX = -491.7472$ m	$s_{dX} = \pm 6.88$ m	Broj ident. točaka: 93
$dY = -132.5902$ m	$s_{dY} = \pm 8.94$ m	$m_{NS} = \pm 0.078$ m
$dZ = -452.3073$ m	$s_{dZ} = \pm 7.77$ m	$m_{EW} = \pm 0.100$ m
$eX = 4.731170$ "	$s_{eX} = \pm 0.263$ "	$m_H = \pm 0.024$ m
$eY = 2.811644$ "	$s_{eY} = \pm 0.280$ "	$m_{2D} = \pm 0.126$ m
$eZ = -11.813582$ "	$s_{eZ} = \pm 0.221$ "	$m_{3D} = \pm 0.128$ m
$dM = -4.176005$ ppm	$s_{dM} = \pm 0.844$ ppm	
Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
VUK.SRIJ.	$s_0 = \pm 0.32$ m	
$dX = -508.1282$ m	$s_{dX} = \pm 22.21$ m	Broj ident. točaka: 20
$dY = -181.0972$ m	$s_{dY} = \pm 25.96$ m	$m_{NS} = \pm 0.202$ m
$dZ = -451.6479$ m	$s_{dZ} = \pm 20.61$ m	$m_{EW} = \pm 0.214$ m
$eX = 6.803678$ "	$s_{eX} = \pm 0.719$ "	$m_H = \pm 0.033$ m
$eY = 2.659591$ "	$s_{eY} = \pm 0.777$ "	$m_{2D} = \pm 0.294$ m
$eZ = -11.821183$ "	$s_{eZ} = \pm 0.741$ "	$m_{3D} = \pm 0.296$ m
$dM = -0.934311$ ppm	$s_{dM} = \pm 2.756$ ppm	
Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
OS.BARANJ.	$s_0 = \pm 0.20$ m	
$dX = -519.3653$ m	$s_{dX} = \pm 11.74$ m	Broj ident. točaka: 32
$dY = -169.9679$ m	$s_{dY} = \pm 10.65$ m	$m_{NS} = \pm 0.116$ m
$dZ = -454.9108$ m	$s_{dZ} = \pm 11.76$ m	$m_{EW} = \pm 0.133$ m
$eX = 6.675248$ "	$s_{eX} = \pm 0.328$ "	$m_H = \pm 0.069$ m
$eY = 2.541343$ "	$s_{eY} = \pm 0.453$ "	$m_{2D} = \pm 0.177$ m
$eZ = -11.300560$ "	$s_{eZ} = \pm 0.310$ "	$m_{3D} = \pm 0.189$ m
$dM = 0.180196$ ppm	$s_{dM} = \pm 1.335$ ppm	
Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
BROD.POS.	$s_0 = \pm 0.22$ m	
$dX = -538.4667$ m	$s_{dX} = \pm 20.68$ m	Broj ident. točaka: 20
$dY = -181.3175$ m	$s_{dY} = \pm 10.37$ m	$m_{NS} = \pm 0.141$ m
$dZ = -470.3132$ m	$s_{dZ} = \pm 21.47$ m	$m_{EW} = \pm 0.124$ m
$eX = 6.682188$ "	$s_{eX} = \pm 0.385$ "	$m_H = \pm 0.064$ m
$eY = 2.383638$ "	$s_{eY} = \pm 0.907$ "	$m_{2D} = \pm 0.188$ m
$eZ = -11.610766$ "	$s_{eZ} = \pm 0.273$ "	$m_{3D} = \pm 0.198$ m
$dM = 4.344571$ ppm	$s_{dM} = \pm 1.295$ ppm	
Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
POZ.SLAV.	$s_0 = \pm 0.27$ m	
$dX = -519.3595$ m	$s_{dX} = \pm 39.59$ m	Broj ident. točaka: 14
$dY = -175.6366$ m	$s_{dY} = \pm 21.00$ m	$m_{NS} = \pm 0.148$ m
$dZ = -512.0130$ m	$s_{dZ} = \pm 41.70$ m	$m_{EW} = \pm 0.183$ m
$eX = 6.394497$ "	$s_{eX} = \pm 0.774$ "	$m_H = \pm 0.058$ m
$eY = 3.779896$ "	$s_{eY} = \pm 1.759$ "	$m_{2D} = \pm 0.236$ m
$eZ = -11.463403$ "	$s_{eZ} = \pm 0.488$ "	$m_{3D} = \pm 0.243$ m
$dM = 6.786455$ ppm	$s_{dM} = \pm 2.310$ ppm	

DRUGI DIO

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
VIR.PODR.	$s_0 = \pm 0.33$ m	
$dX = -516.1229$ m	$s_{dX} = \pm 27.43$ m	Broj ident. točaka: 16
$dY = -175.9951$ m	$s_{dY} = \pm 19.81$ m	$m_{NS} = \pm 0.115$ m
$dZ = -522.3201$ m	$s_{dZ} = \pm 25.65$ m	$m_{EW} = \pm 0.262$ m
$eX = 6.368522$ "	$s_{eX} = \pm 0.600$ "	$m_H = \pm 0.080$ m
$eY = 4.089026$ "	$s_{eY} = \pm 1.066$ "	$m_{2D} = \pm 0.287$ m
$eZ = -11.452739$ "	$s_{eZ} = \pm 0.630$ "	$m_{3D} = \pm 0.297$ m
$dM = 7.611214$ ppm	$s_{dM} = \pm 2.659$ ppm	

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
BJEL.BIL.	$s_0 = \pm 0.37$ m	
$dX = -530.9389$ m	$s_{dX} = \pm 23.60$ m	Broj ident. točaka: 15
$dY = -161.8141$ m	$s_{dY} = \pm 23.38$ m	$m_{NS} = \pm 0.184$ m
$dZ = -488.4934$ m	$s_{dZ} = \pm 19.98$ m	$m_{EW} = \pm 0.257$ m
$eX = 5.859846$ "	$s_{eX} = \pm 0.610$ "	$m_H = \pm 0.090$ m
$eY = 2.887869$ "	$s_{eY} = \pm 0.851$ "	$m_{2D} = \pm 0.316$ m
$eZ = -11.485690$ "	$s_{eZ} = \pm 0.694$ "	$m_{3D} = \pm 0.328$ m
$dM = 4.924174$ ppm	$s_{dM} = \pm 2.406$ ppm	

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
MEDJIM.	$s_0 = \pm 0.18$ m	
$dX = -581.3505$ m	$s_{dX} = \pm 23.38$ m	Broj ident. točaka: 20
$dY = -161.2015$ m	$s_{dY} = \pm 15.17$ m	$m_{NS} = \pm 0.091$ m
$dZ = -548.6825$ m	$s_{dZ} = \pm 22.04$ m	$m_{EW} = \pm 0.124$ m
$eX = 4.771601$ "	$s_{eX} = \pm 0.478$ "	$m_H = \pm 0.056$ m
$eY = 2.800797$ "	$s_{eY} = \pm 0.929$ "	$m_{2D} = \pm 0.154$ m
$eZ = -11.878006$ "	$s_{eZ} = \pm 0.483$ "	$m_{3D} = \pm 0.164$ m
$dM = 16.983184$ ppm	$s_{dM} = \pm 2.118$ ppm	

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
VARAZDINS.	$s_0 = \pm 0.21$ m	
$dX = -546.2998$ m	$s_{dX} = \pm 20.06$ m	Broj ident. točaka: 18
$dY = -157.1641$ m	$s_{dY} = \pm 15.65$ m	$m_{NS} = \pm 0.101$ m
$dZ = -478.4354$ m	$s_{dZ} = \pm 21.66$ m	$m_{EW} = \pm 0.159$ m
$eX = 5.485397$ "	$s_{eX} = \pm 0.516$ "	$m_H = \pm 0.043$ m
$eY = 2.210963$ "	$s_{eY} = \pm 0.879$ "	$m_{2D} = \pm 0.189$ m
$eZ = -11.636830$ "	$s_{eZ} = \pm 0.364$ "	$m_{3D} = \pm 0.194$ m
$dM = 5.252036$ ppm	$s_{dM} = \pm 1.594$ ppm	

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
KOP.KRIZ.	$s_0 = \pm 0.26$ m	
$dX = -560.7214$ m	$s_{dX} = \pm 26.54$ m	Broj ident. točaka: 19
$dY = -176.2577$ m	$s_{dY} = \pm 26.35$ m	$m_{NS} = \pm 0.125$ m
$dZ = -495.0458$ m	$s_{dZ} = \pm 25.62$ m	$m_{EW} = \pm 0.181$ m
$eX = 5.519933$ "	$s_{eX} = \pm 0.778$ "	$m_H = \pm 0.094$ m
$eY = 2.142587$ "	$s_{eY} = \pm 0.984$ "	$m_{2D} = \pm 0.220$ m
$eZ = -12.280279$ "	$s_{eZ} = \pm 0.764$ "	$m_{3D} = \pm 0.239$ m
$dM = 9.231059$ ppm	$s_{dM} = \pm 3.157$ ppm	

TREĆI DIO

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
KRAP.ZAG.	$s_0 = \pm 0.17$ m	
$dX = -518.5936$ m	$s_{dX} = \pm 17.53$ m	Broj ident. točaka: 11
$dY = -151.6420$ m	$s_{dY} = \pm 23.51$ m	$m_{NS} = \pm 0.072$ m
$dZ = -442.0956$ m	$s_{dZ} = \pm 19.19$ m	$m_{EW} = \pm 0.117$ m
$eX = 4.545326$ "	$s_{eX} = \pm 0.684$ "	$m_H = \pm 0.045$ m
$eY = 1.772488$ "	$s_{eY} = \pm 0.681$ "	$m_{2D} = \pm 0.138$ m
$eZ = -12.802817$ "	$s_{eZ} = \pm 0.598$ "	$m_{3D} = \pm 0.145$ m
$dM = -1.922020$ ppm	$s_{dM} = \pm 2.282$ ppm	

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
SIS.MOSL.	$s_0 = \pm 0.27$ m	
$dX = -529.4533$ m	$s_{dX} = \pm 13.66$ m	Broj ident. točaka: 23
$dY = -151.7769$ m	$s_{dY} = \pm 10.27$ m	$m_{NS} = \pm 0.138$ m
$dZ = -470.4923$ m	$s_{dZ} = \pm 13.71$ m	$m_{EW} = \pm 0.188$ m
$eX = 5.319463$ "	$s_{eX} = \pm 0.328$ "	$m_H = \pm 0.101$ m
$eY = 2.404593$ "	$s_{eY} = \pm 0.550$ "	$m_{2D} = \pm 0.233$ m
$eZ = -11.734044$ "	$s_{eZ} = \pm 0.305$ "	$m_{3D} = \pm 0.254$ m
$dM = 2.430907$ ppm	$s_{dM} = \pm 1.370$ ppm	

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
KARLOV.	$s_0 = \pm 0.29$ m	
$dX = -510.1777$ m	$s_{dX} = \pm 20.98$ m	Broj ident. točaka: 12
$dY = -141.9506$ m	$s_{dY} = \pm 26.80$ m	$m_{NS} = \pm 0.187$ m
$dZ = -447.8473$ m	$s_{dZ} = \pm 22.59$ m	$m_{EW} = \pm 0.152$ m
$eX = 5.603934$ "	$s_{eX} = \pm 0.782$ "	$m_H = \pm 0.083$ m
$eY = 2.456520$ "	$s_{eY} = \pm 0.805$ "	$m_{2D} = \pm 0.241$ m
$eZ = -11.245422$ "	$s_{eZ} = \pm 0.701$ "	$m_{3D} = \pm 0.255$ m
$dM = -2.435015$ ppm	$s_{dM} = \pm 2.735$ ppm	

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
ISTAR.	$s_0 = \pm 0.23$ m	
$dX = -523.2409$ m	$s_{dX} = \pm 19.16$ m	Broj ident. točaka: 15
$dY = -112.6907$ m	$s_{dY} = \pm 22.51$ m	$m_{NS} = \pm 0.158$ m
$dZ = -436.3215$ m	$s_{dZ} = \pm 17.59$ m	$m_{EW} = \pm 0.113$ m
$eX = 6.419766$ "	$s_{eX} = \pm 0.604$ "	$m_H = \pm 0.058$ m
$eY = 2.272186$ "	$s_{eY} = \pm 0.683$ "	$m_{2D} = \pm 0.194$ m
$eZ = -9.064207$ "	$s_{eZ} = \pm 0.640$ "	$m_{3D} = \pm 0.203$ m
$dM = -3.138215$ ppm	$s_{dM} = \pm 2.315$ ppm	

ČETVRTI DIO

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
PRIM.GOR.	$s_0 = \pm 0.30$ m	
$dX = -528.6481$ m	$s_{dX} = \pm 14.59$ m	Broj ident. točaka: 20
$dY = -119.5964$ m	$s_{dY} = \pm 21.31$ m	$m_{NS} = \pm 0.187$ m
$dZ = -467.1873$ m	$s_{dZ} = \pm 13.11$ m	$m_{EW} = \pm 0.182$ m
$eX = 6.061424$ "	$s_{eX} = \pm 0.548$ "	$m_H = \pm 0.079$ m
$eY = 2.749619$ "	$s_{eY} = \pm 0.493$ "	$m_{2D} = \pm 0.262$ m
$eZ = -9.525554$ "	$s_{eZ} = \pm 0.581$ "	$m_{3D} = \pm 0.273$ m
$dM = -1.064918$ ppm	$s_{dM} = \pm 1.854$ ppm	

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
LIC.SENJ.	$s_0 = \pm 0.22$ m	
$dX = -576.3314$ m	$s_{dX} = \pm 10.73$ m	Broj ident. točaka: 14
$dY = -156.8964$ m	$s_{dY} = \pm 18.96$ m	$m_{NS} = \pm 0.130$ m
$dZ = -498.5724$ m	$s_{dZ} = \pm 10.69$ m	$m_{EW} = \pm 0.129$ m
$eX = 6.066697$ "	$s_{eX} = \pm 0.494$ "	$m_H = \pm 0.061$ m
$eY = 2.180866$ "	$s_{eY} = \pm 0.362$ "	$m_{2D} = \pm 0.183$ m
$eZ = -10.732318$ "	$s_{eZ} = \pm 0.493$ "	$m_{3D} = \pm 0.193$ m
$dM = 10.710758$ ppm	$s_{dM} = \pm 1.521$ ppm	

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
ZAD.KNIN	$s_0 = \pm 0.23$ m	
$dX = -578.4727$ m	$s_{dX} = \pm 8.89$ m	Broj ident. točaka: 22
$dY = -165.0396$ m	$s_{dY} = \pm 11.33$ m	$m_{NS} = \pm 0.141$ m
$dZ = -501.3356$ m	$s_{dZ} = \pm 7.89$ m	$m_{EW} = \pm 0.145$ m
$eX = 6.139075$ "	$s_{eX} = \pm 0.293$ "	$m_H = \pm 0.058$ m
$eY = 2.167177$ "	$s_{eY} = \pm 0.308$ "	$m_{2D} = \pm 0.203$ m
$eZ = -10.997563$ "	$s_{eZ} = \pm 0.320$ "	$m_{3D} = \pm 0.211$ m
$dM = 11.488145$ ppm	$s_{dM} = \pm 1.066$ ppm	

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
SIBENS.	$s_0 = \pm 0.14$ m	
$dX = -573.1196$ m	$s_{dX} = \pm 14.54$ m	Broj ident. točaka: 10
$dY = -163.0602$ m	$s_{dY} = \pm 12.09$ m	$m_{NS} = \pm 0.071$ m
$dZ = -482.6506$ m	$s_{dZ} = \pm 13.81$ m	$m_{EW} = \pm 0.077$ m
$eX = 4.880936$ "	$s_{eX} = \pm 0.344$ "	$m_H = \pm 0.050$ m
$eY = 1.483929$ "	$s_{eY} = \pm 0.560$ "	$m_{2D} = \pm 0.105$ m
$eZ = -12.327051$ "	$s_{eZ} = \pm 0.378$ "	$m_{3D} = \pm 0.116$ m
$dM = 8.807472$ ppm	$s_{dM} = \pm 1.514$ ppm	

PETI DIO

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
SPLIT.DAL.	$s_0 = \pm 0.32$ m	
$dX = -561.8621$ m	$s_{dX} = \pm 19.71$ m	Broj ident. točaka: 12
$dY = -167.6479$ m	$s_{dY} = \pm 17.83$ m	$m_{NS} = \pm 0.141$ m
$dZ = -460.5585$ m	$s_{dZ} = \pm 17.24$ m	$m_{EW} = \pm 0.227$ m
$eX = 5.899175$ "	$s_{eX} = \pm 0.448$ "	$m_H = \pm 0.062$ m
$eY = 1.460372$ "	$s_{eY} = \pm 0.739$ "	$m_{2D} = \pm 0.268$ m
$eZ = -11.744642$ "	$s_{eZ} = \pm 0.553$ "	$m_{3D} = \pm 0.275$ m
$dM = 5.332886$ ppm	$s_{dM} = \pm 1.854$ ppm	

Naziv transf. parametara (županija)	Ocjena točnosti izjednač. transf. parametara	Ocjena točnosti transf. iz identičnih točaka
DUB.NERET.	$s_0 = \pm 0.22$ m	
$dX = -535.8054$ m	$s_{dX} = \pm 20.14$ m	Broj ident. točaka: 8
$dY = -170.9959$ m	$s_{dY} = \pm 9.61$ m	$m_{NS} = \pm 0.111$ m
$dZ = -443.2422$ m	$s_{dZ} = \pm 19.98$ m	$m_{EW} = \pm 0.129$ m
$eX = 6.745997$ "	$s_{eX} = \pm 0.302$ "	$m_H = \pm 0.036$ m
$eY = 1.840001$ "	$s_{eY} = \pm 0.854$ "	$m_{2D} = \pm 0.170$ m
$eZ = -11.374178$ "	$s_{eZ} = \pm 0.347$ "	$m_{3D} = \pm 0.173$ m
$dM = 0.726522$ ppm	$s_{dM} = \pm 1.381$ ppm	

Izračun predmetnih parametara afine transformacije proveo je GEODETSKI FAKULTET SVEUČILIŠTA U ZAGREBU, a usvojio i ozakonio u svojstvu ispravnih, valjanih i upotrebljivih javnih podataka DRŽAVNA GEODETSKA UPRAVA REPUBLIKE HRVATSKE.

Predmetna „7P“ ili „5P“ usvojena afina transformacija koristi jedinstveno mjerilo koordinatnih osi „dm“ ili „μ“

Izračun je proveden na rasteru od 5200 točaka koje su neravnomjerno grupirane pa iz navedene činjenice CJELOVITI TERITORIJ REPUBLIKE HRVATSKE nije ravnomjerno pokriven parametrima afine transformacije što utječe na točnost transformacije podataka.

IZLAGANJE SUŠTINE AUTORSKOG DJELA INTELEKTUALNOG VLASNIŠTVA

Izučavanjem predmetne problematike došao sam do zapanjujuće činjenice netočnosti transformiranih podataka metodom „7P“ ili „5P“ afine transformacije.

TOČNOST KALIBRACIJSKOG PARAMETRA , skalara " μ " - MJERILA
PETI KOORDINATNI SUSTAV Y=5.500.000,00m (15°)
UTM-kartografska projekcija 33T - kvadrant

	PO PARALELI	PO MERDIJANU
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	KALIBRACIJSKI PARAMETAR
	1,00008 095 255 571 497 837 837 837 837 84	1,0013 017 117 950 873 592 543 122 526 437
	RELATIVNA TOČNOST	RELATIVNA TOČNOST
1 PO PARALELI	1 / 10317,389 893 619 239m	1 / 806,663 539 067 032m
2 PO MERDIJANU	1 / 44,417 628 879 647m	1 / 44,538 987 289 555m
3 PO DIJAGONALI	1 / 67,395 377 995 293m	1 / 67,475 0547 485 206m
	PO DIJAGONALI	PO POVRŠINI
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	KALIBRACIJSKI PARAMETAR
	1,0006 908 888 137 629 750 131 450 457 458	1,0009 769 855 070 220 911 228 522 527 774
	RELATIVNA TOČNOST	RELATIVNA TOČNOST
1 PO PARALELI	1 / 1599,345 718 999 633m	1 / 1095,893 379 493 901m
2 PO MERDIJANU	1 / 44,495 051 968 141m	1 / 44,519 769 953 067m
3 PO DIJAGONALI	1 / 67,493 246 816 032 m	1 / 67,499 202 743 161m

ŠESTI KOORDINATNI SUSTAV Y=6.500.000,00m (18°)
UTM-kartografska projekcija 33T - kvadrant

SJEVERNA ZONA		
	PO PARALELI	PO MERDIJANU
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	KALIBRACIJSKI PARAMETAR
	0,9997 724 284 955 774 593 759 893 685 789	1,0059 447 464 980 236 409 819 210 812 158
	RELATIVNA TOČNOST	RELATIVNA TOČNOST
1 PO PARALELI	1 / 4951,795 129 482 491 m	1 / 155,309 513 576 543m
2 PO MERDIJANU	1 / 42,798 185 029 364m	1 / 44,817 026 455 377m
3 PO DIJAGONALI	1 / 64,735 293 836 412m	1 / 66,557 037 822 730m
	PO DIJAGONALI	PO POVRŠINI
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	KALIBRACIJSKI PARAMETAR
	1,0036 173 412 761 361 500 340 889 489 809	1,0052 245 601 456 264 989 447 226 885 948
	RELATIVNA TOČNOST	RELATIVNA TOČNOST
1 PO PARALELI	1 / 248,554 180 668 750 m	1 / 175,674 812 032 078m
2 PO MERDIJANU	1 / 44,451 490 141 760 m	1 / 44,759 680 640 806m
3 PO DIJAGONALI	1 / 67,253 842 691 529 m	1 / 66,952 217 576 791m

ŠESTI KOORDINATNI SUSTAV Y=6.500.000,00m (18°)

UTM-kartografska projekcija 33T - kvadrant

JUŽNA ZONA			
	PO PARALELI		PO MERDIJANU
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR		KALIBRACIJSKI PARAMETAR
	0,9997 479 222 676 808 768 773 515 386 365		0,9981 824 290 886 610 891 575 726 922 096
	RELATIVNA TOČNOST		RELATIVNA TOČNOST
1 <u>PO PARALELI</u>	1 / 4360,253 925 340 687m		1 / 597,757 859 081 795m
2 <u>PO MERDIJANU</u>	1 / 43,214 142 347 298m		1 / 43,254 852 891 346m
3 <u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 67,082 314 987 427m		1 / 67,317 283 054 866m
	PO DIJAGONALI		PO POVRŠINI
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR		KALIBRACIJSKI PARAMETAR
	0,9983 186 287 362 387 509 165 925 398 543		0,9971 246 678 370 535 017 511 648 986 60
	RELATIVNA TOČNOST		RELATIVNA TOČNOST
1 <u>PO PARALELI</u>	1 / 661,699 135 338 348m		1 / 362,868 319 336 050m
2 <u>PO MERDIJANU</u>	1 / 43,259 950 328 133m		1 / 43,159 836 379 874m
3 <u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 67,328 215 638 137m		1 / 67,028 958 382 983m

ŠESTI KOORDINATNI SUSTAV Y=6.500.000,00m (18°)

UTM-kartografska projekcija 34T - kvadrant

		SJEVERNA ZONA			
	PO PARALELI			PO MERDIJANU	
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR			KALIBRACIJSKI PARAMETAR	
	0,9997 720 806 532 457 957 695 437 593 586			0,9938 208 948 987 230 452 963 143 166 038	
	RELATIVNA TOČNOST			RELATIVNA TOČNOST	
1	<u>PO PARALELI</u>	1 / 4949,930 559 717 040m		1 / 159,139 080 828 829m	
2	<u>PO MERDIJANU</u>	1 / 43,000 919 761 886 m		1 / 44,373 574 102 565m	
3	<u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 65,486 189 543 744 m		1 / 66,200 714 438 237m	
	PO DIJAGONALI			PO POVRŠINI	
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR			KALIBRACIJSKI PARAMETAR	
	0,9961 801 944 994 938 414 965 057 538 989			0,9941 143 002 031 521 102 021 198 094 873	
	RELATIVNA TOČNOST			RELATIVNA TOČNOST	
1	<u>PO PARALELI</u>	1 / 264,059 195 288 632m		1 / 167,432 230 022 257m	
2	<u>PO MERDIJANU</u>	1 / 44,210 021 060 947m		1 / 44,382 499 466 344m	
3	<u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 67,256 514 752 724m		1 / 66,425 498 030 236m	

ŠESTI KOORDINATNI SUSTAV Y=6.500.000,00m (18°)

UTM-kartografska projekcija 34T - kvadrant

JUŽNA ZONA			
	PO PARALELI		PO MERDIJANU
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR		KALIBRACIJSKI PARAMETAR
	0,9996 220 436 467 956 554 650 185 051 976		0,9996 929 268 580 572 027 983 703 361 397
	RELATIVNA TOČNOST		RELATIVNA TOČNOST
1 <u>PO PARALELI</u>	1 / 6080,553 228 516 743m		1 / 5496,918 092 994 767m
2 <u>PO MERDIJANU</u>	1 / 41,081 514 776 677m		1 / 41,084 626 288 098m
3 <u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 65,152 270 980 223m		1 / 65,158 128 284 506m
	PO DIJAGONALI		PO POVRŠINI
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR		KALIBRACIJSKI PARAMETAR
	0,9996 729 259 159 656 318 003 358 283 389		0,9993 731 033 691 184 015 983 673 347 261
	RELATIVNA TOČNOST		RELATIVNA TOČNOST
1 <u>PO PARALELI</u>	1 / 5757,557 016 224 656m		1 / 3139,504 655 811 459m
2 <u>PO MERDIJANU</u>	1 / 41,083 790 679 293m		1 / 41,067 274 284 249m
3 <u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 65,156 636 477 958m		1 / 65,119 119 872 496m

KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA HTRS96/TM m_o=0,9999

UTM-kartografska projekcija 33T - kvadrant

	PO PARALELI	PO MERDIJANU
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	KALIBRACIJSKI PARAMETAR
	1,0001 301 782 675 897 941 820 027 376 08	1,0014 007 474 101 097 158 558 683 573 231
	RELATIVNA TOČNOST	RELATIVNA TOČNOST
1 <u>PO PARALELI</u>	1 / 3 587,604 322 817 673m	1 / 762,453 874 008 645m
2 <u>PO MERDIJANU</u>	1 / 44,585 613 561 853m	1 / 44,715 408 372 824m
3 <u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 66,909 728 509 760m	1 / 67,742 388 469 439m
	PO DIJAGONALI	PO POVRŠINI
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	KALIBRACIJSKI PARAMETAR
	1,0008 907 293 253 617 570 474 311 526 052	1,0012 498 960 910 933 104 550 549 629 155
	RELATIVNA TOČNOST	RELATIVNA TOČNOST
1 <u>PO PARALELI</u>	1 / 1223,582 002 182 178m	1 / 859,331 786 722 809m
2 <u>PO MERDIJANU</u>	1 / 44,680 809 363 000m	1 / 45,160 905 888 242m
3 <u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 67,752 060 807 559m	1 / 67,753 737 077 681m

KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA HTRS96/TM m₀=0,9999

UTM-kartografska projekcija 34T - kvadrant

	SJEVERNA HRVATSKA		
	PO PARALELI	PO MERDIJANU	
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	
	1,0002 436 725 696 673 900 963 571 794 311	0,9942 848 971 550 467 966 043 695 982 586	
	RELATIVNA TOČNOST	RELATIVNA TOČNOST	
1 <u>PO PARALELI</u>	1 / 3482,412 916 792 677m	1 / 158,915 427 196 919m	
2 <u>PO MERDIJANU</u>	1 / 43,017 080 426 396m	1 / 44,394 132 680 320m	
3 <u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 65,523 698 314 801m	1 / 66,241 269 935 019m	
	PO DIJAGONALI	PO POVRŠINI	
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	
	0,9966 472 130 703 522 879 063 258 604 892	0,9950 500 808 359 653 066 235 504 792 605	
	RELATIVNA TOČNOST	RELATIVNA TOČNOST	
1 <u>PO PARALELI</u>	1 / 263,434 136 119 299m	1 / 182,407 436 891 505m	
2 <u>PO MERDIJANU</u>	1 / 44,229 869 190 136m	1 / 44,399 836 043 728m	
3 <u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 67,300 525 046 070m	1 / 66,775 076 536 115m	

KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA HTRS96/TM m₀=0,9999

UTM-kartografska projekcija 34T - kvadrant

	JUŽNA HRVATSKA		
	PO PARALELI	PO MERDIJANU	
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	
	1,0000 541 052 045 385 941 824 629 909 717	1,0001 140 847 894 754 330 238 773 420 83	
	RELATIVNA TOČNOST	RELATIVNA TOČNOST	
1 <u>PO PARALELI</u>	1 / 4457,767 543 468 942m	1 / 4277,907 949 517 139m	
2 <u>PO MERDIJANU</u>	1 / 41,075 488 890 332m	1 / 41,078 092 759 238m	
3 <u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 65,139 382 223 744m	1 / 65,144 304 219 919m	
	PO DIJAGONALI	PO POVRŠINI	
	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	KALIBRACIJSKI PARAMETAR	
	1,0000 979 278 655 953 622 663 070 837 103	1,0002 262 990 425 904 602 104 042 209 666	
	RELATIVNA TOČNOST	RELATIVNA TOČNOST	
1 <u>PO PARALELI</u>	1 / 4358,960 742 049 317m	1 / 453,392 129 159 920m	
2 <u>PO MERDIJANU</u>	1 / 41,077 429 138 757m	1 / 41,082 160 806 143m	
3 <u>PO DIJAGONALI</u>	1 / 65,143 090 185 462m	1 / 65,150 460 934 054m	

	UOČAVA SE KONSTANTNOST U NETOČNOSTI DUŽINA U SMJERU MERDIJANA	
	RASPON RELATIVNE NETOČNOSTI KREĆE SE U INTERVALU	
	1:41 DO 1:45	
	POTREBNA TOČNOST JE 1:10 000	

Formula BOŽIDARA VIDUKE i njena praktična primjena

Uočivši problem , a to je ogromna netočnost transformiranih podataka iz jednog kartografskog sustava u drugi kartografski sustav primjenom „7P“ ili „5P“ afine transformacije koja je definirana pogreškom :

1metar netočnosti ili pogreška ostvarit će se na
udaljenosti od 41 metra do 45 metara
Tako pogrešan kartografski podatak nije potreban nitkome.

Izučavanjem problematike došao sam do rješenja točnosti podatka $m^o=10E-5$ (podudarnost računskog podatka ostvaruje se na petom mjestu iza zareza). Napomenuo bih da se za sve geodetske radove smatra apsolutno točnim podatkom ako je podudarnost izračunatog podatka $m^o=10E-3$ (milimetar)

Predmetnu točnost $m^o=10E-5$ ostvari sam u izračunu na osnovu „9P“ devet parametarske prostorne 3D affine transformacije ili „6P“ šest parametarske ravninske 2D affine transformacije.

Karakteristika affine transformacije koju je osmislio i realizirao BOŽIDAR VIDUKA je izračun iz direktnih podataka , teoretskih koordinata predmetnih kartografskih projekcija .

„9P“ devet parametarska prostorna 3D affina transformacija

TRANSLACIJA : dy ; dx ; dz ; - (tri translacije)
ROTACIJA : dλ ; dφ ; dα ; - (tri rotacije)

DIFERENCIJALNI SKALAR „ μ_y “ ; „ μ_x “ ; „ μ_z “ (tri skalara)
Svaka koordinatna os ima svoje mjerilo predočenja

„6P“ šest parametarska ravninska 2D affina transformacija

TRANSLACIJA : dy ; dx ; - (dvije translacije)
ROTACIJA : dλ ; dφ ; - (dvije rotacije)
DIFERENCIJALNI SKALAR „ μ_y “ ; „ μ_x “ ; (dva skalara)
Svaka koordinatna os ima svoje mjerilo predočenja

Predmetni izračuni predočeni su u tablicama
***TABLIČNI PRIKAZ KONAČNOG TRANSFORMACIJSKOG MODELA
KOJEG JE OSMISLIO BOŽIDAR VIDUKA
magistar inženjer geodezije i geoinformatike***

KRATAK OPIS METODE

Kako tehnologija danas nezadrživo napreduje što nam omoguća brz transfer podataka znanja i novih spoznaja kao što omogućava primjenu novih dostignua na osnovu brze razmjene različitih spoznaja.

Kartografija je spora znanost koja mora uskladiti mnoge interdisciplinarne grane od nasuvremenijih i visoko tehnoločkih dostignuća do onih prošlih vremena kada se je orjentacija zasnivala na promatranju zvjezda , ali ne manje vrijednih podataka.

UTM kartografska projekcija je osmišljena za VISOKOSOFISTICIRANU TEHNOLOGIJU GLOBALNOG POZIOCIJSKOG SUSTAVA.

Položajni prostorni podatak u UTM kartografskoj projekciji ima iznimno visoku numeričku točnost, a lokalne DRŽAVNE kartografske projekcije moraju omogućiti transformaciju koordinata u predmetnu upotrebnu kartografsku projekciju lokalnog karaktera.

Prema metodi BOŽIDARA VIDUKE izračun se provodi u nekoliko matematičkih koraka:

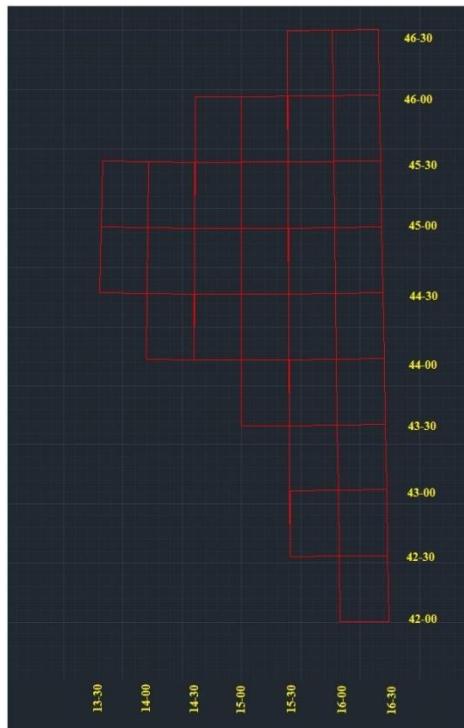
Prvenstveno odabran je raster točaka koji ravnomjerno pokriva cjelovito kartografsko preslikavanje detalja. Izračun promatranih koordinata provodi se na osnovu matematičkih modela kartografskih projekcija i teoretskih vrijednosti koje nisu opterećene pogreškama mjerena

SLIKE KARTOGRAFSKOG ZAHVATNOG POLJA PRESLIKAVANJA :

POLJE PRESLIKAVANJA

UTM – KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA 33T

Izračun proveden na osnovu SOFTWERA kojeg je osmislio i realizirao
VJEKOSLAV VIDUKA

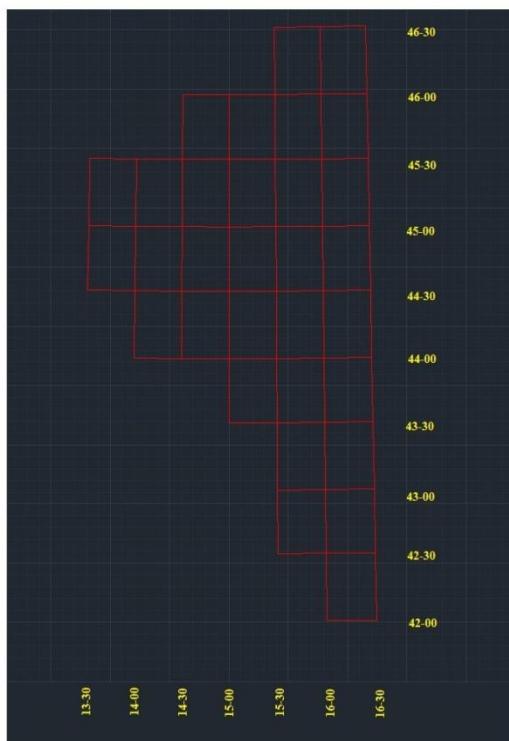


KARTOGRAFSKI PROSTOR UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE
TRANSFORMIRA SE U KARTOGRAFSKI PROSTOR

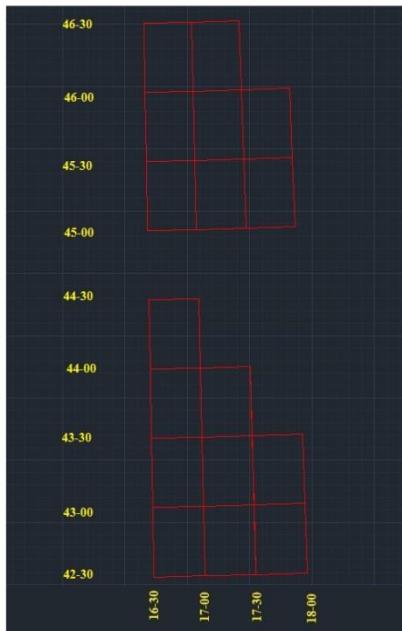
„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

PETI (5) KOORDINATNI SUSTAV
multi merdijan $\lambda=15^\circ$

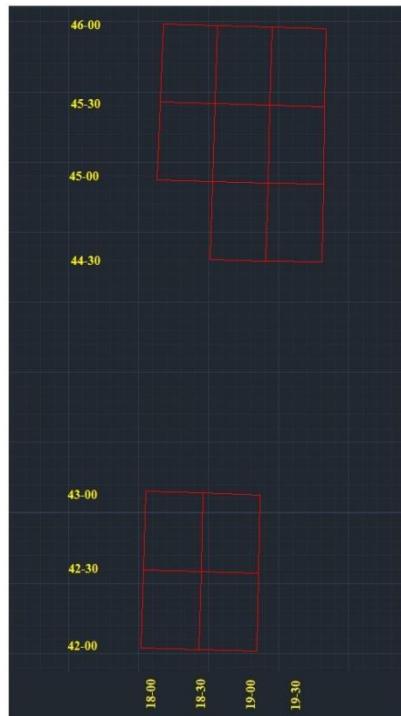
Izračun proveden na osnovu SOFTWERA kojeg je osmislio i realizirao
VJEKOSLAV VIDUKA



**UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA
33T KVADRANT**



**UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA
34T KVADRANT**

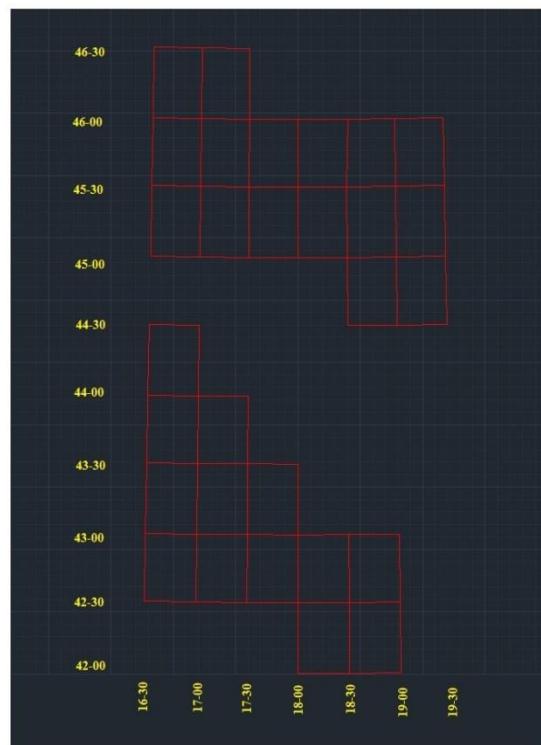
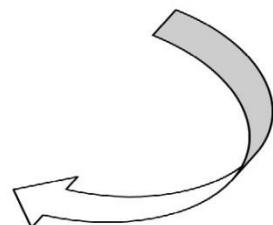
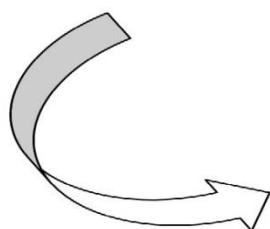


KARTOGRAFSKI PROSTOR UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE
TRANSFORMIRA SE U KARTOGRAFSKI PROSTOR

„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

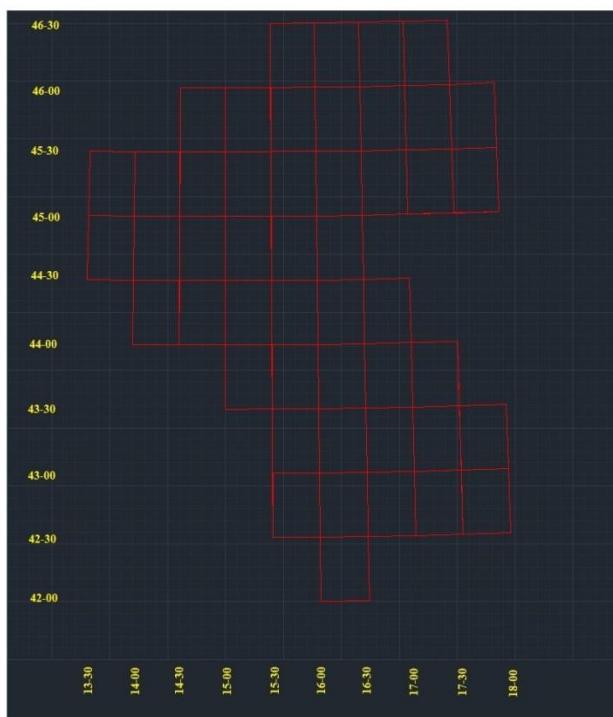
ŠESTI (6) KOORDINATNI SUSTAV
multi merdijan $\lambda=18^\circ$

Izračun proveden na osnovu SOFTWERA koji je osmislio i realizirao
VJEKOSLAV VIDUKA

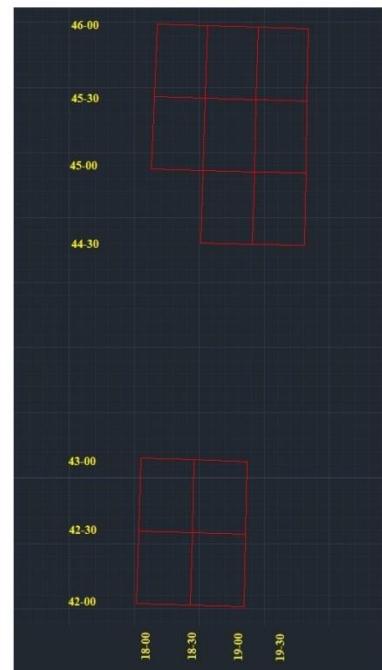


kartografska projekcija HTRS96/TM

UTM – KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA 33T



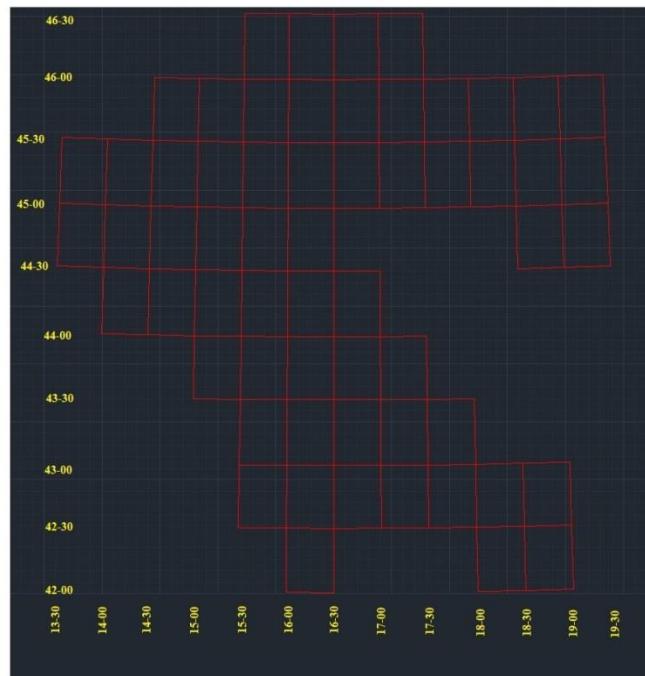
**UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA
34T KVADRANT**



KARTOGRAFSKI PROSTOR UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE
TRANSFORMIРА SE U KARTOGRAFSKI PROSTOR

**KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA HTRS96/TM
REPUBLIKE HRVATSKE**

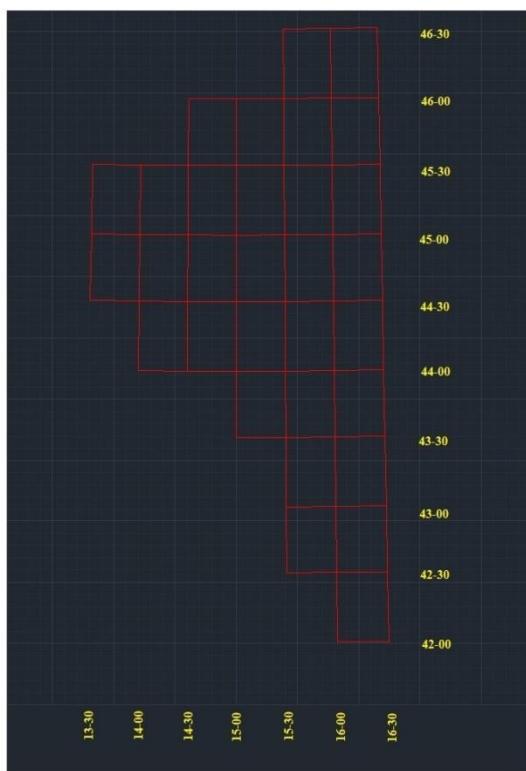
Izračun proveden na osnovu SOFTWERA kojeg je osmislio i realizirao
VJEKOSLAV VIDUKA



TRANSFORMACIJA PODATAKA UNUTAR KOORDINATNIH SUSTAVA REPUBLIKE HRVATSKE

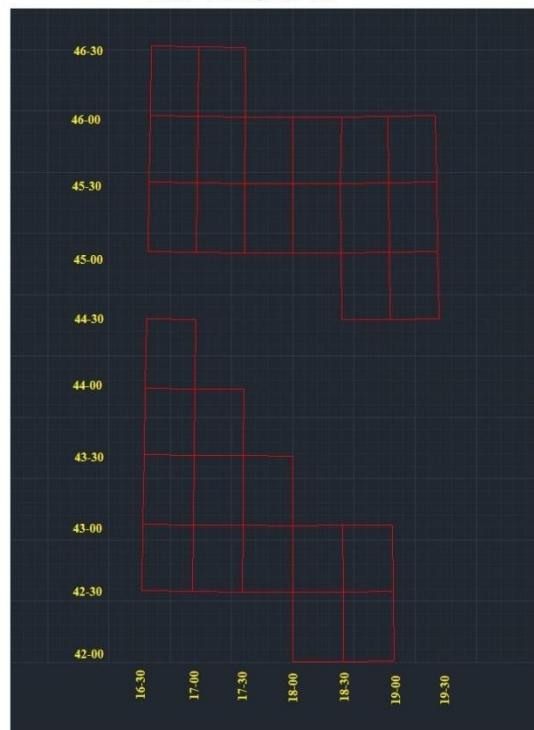
,,Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

PETI (5) KOORDINATNI SUSTAV
multi merdijan $\lambda=15^\circ$

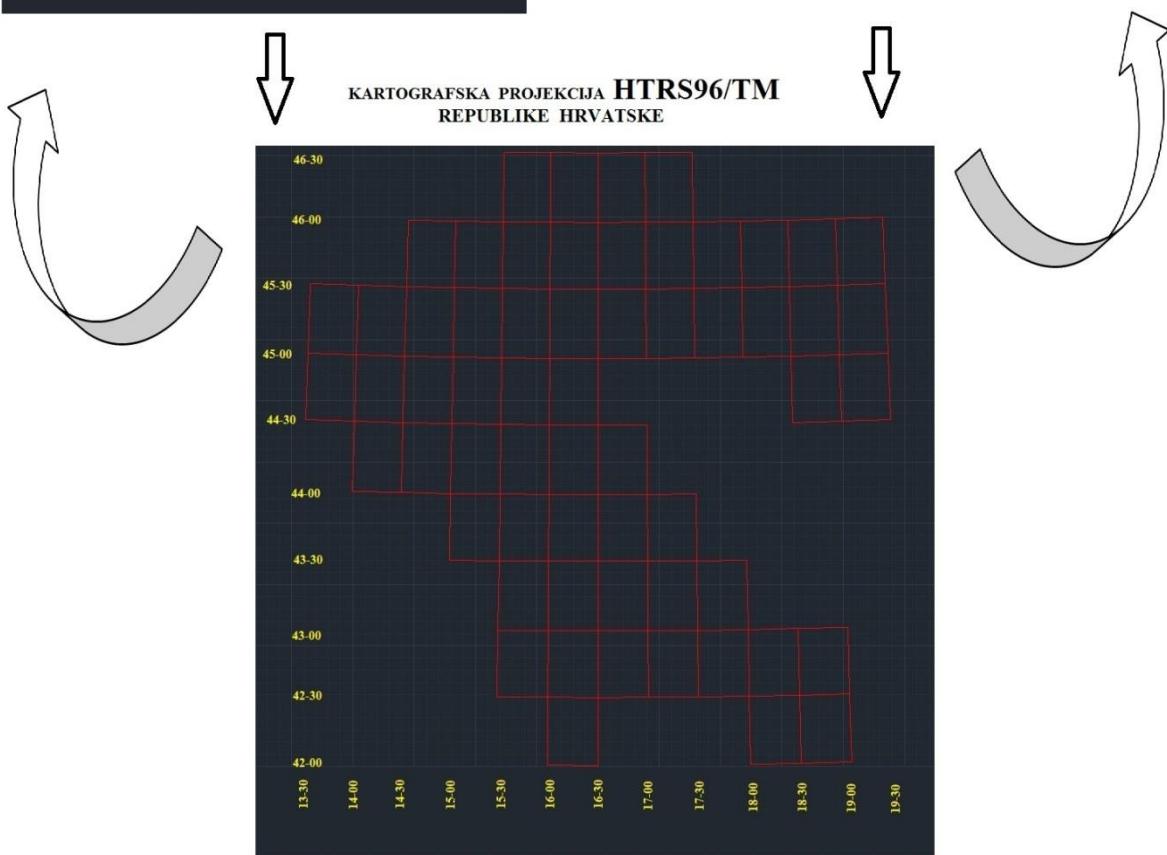


,,Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

ŠESTI (6) KOORDINATNI SUSTAV
multi merdijan $\lambda=18^\circ$



KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA HTRS96/TM
REPUBLIKE HRVATSKE



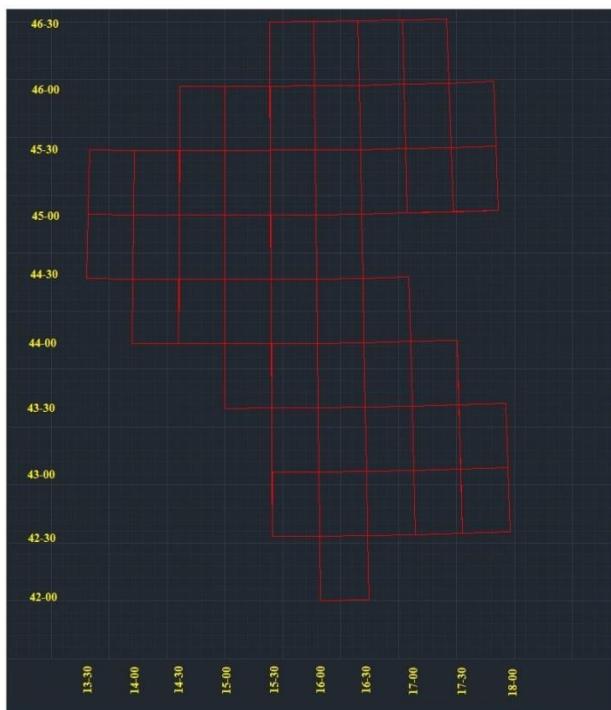
UTM - kartografska projekcija 33T i 34T

UTM - kartografska projekcija 33T i 34T

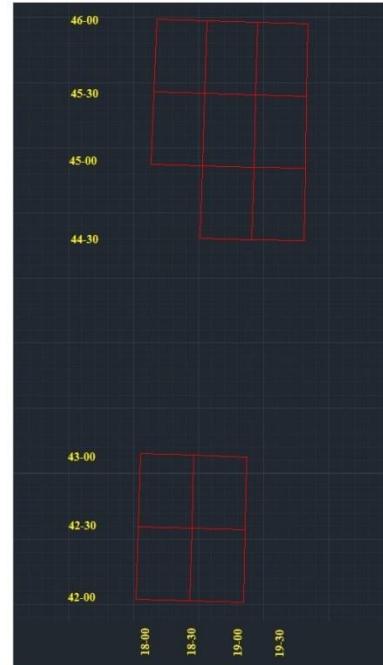
JE OSNOVNA KARTOGRAFSKA
PROJEKCIJA IZ KOJE SE
PROVODI TRANSFORMACIJA PODATAKA
IZ RAZLOGA ŠTO SU SVI MJERENI
PODATCI GPS-URED AJEM
DEFINIRANI U
UTM-KARTOGRAFSKOJ PROJEKCIJI

OSNOVNI KARTOGRAFSKI PROSTOR

UTM – KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA 33T



UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA 34T KVADRANT



KAKO PROVESTI IZRAČUN POMOĆU PARAMETARA AFINE TRANSFORMACIJE ?

i pri tome uvjek dobiti identičan nepromjenjen
podatak - koordinatu predmetne točke

Postupak izračuna je klasičan i definiran je primjenom parametara afine transformacije . Izračun je definiran u nekoliko koraka :

Prvi korak:

Bitno je napomenuti da bi uvjek dobili iste nepromjenjene podatke postav parametara afine transformacije „7P“ mora biti uvjek identičan u GPS-UREĐAJU .Postav parametara affine transformacije mora biti :

$$dy=0 ; dx=0 ; dz=0 ; d\lambda=0 ; d\varphi=0 ; da\varphi=0 ; dm=\mu=0,9996$$

Pri takvom postavu parametara GPS-UREĐAJ na osnovu satelitske geodezije uvjek pokazuje iste vrijednosti na istoj registriranoj ili opažanoj točci.

Promjenom bilo kojeg parametra postava affine transformacije u konačnici mjenja položaj točke.

GPS UREĐAJIMA direktnom izmjerom dobivamo podatak u UTM KARTOGRAFSKOJ PROJEKCIJI i to dobivamo geocentrične koordinate :

$$\text{Geocentrična dužina} = \lambda^{\circ}$$

$$\text{Geocentrična širina} = \varphi^{\circ}$$

Pomoću matematičkog modela operater može dobiti ravninske Kartezijeve koordinate

u UTM KARTOGRAFSKOJ PROJEKCIJI

HRVATSKO kartografsko zahvatno polje je pokriveno

33T KVADRANTOM i 34T KVADRANTOM

UTM KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE.

Drugi korak:

ROTACIJA SUSTAVA

Geocentrične koordinate korigiramo sa izjednačenim vrijednostima pomaka iz geocentričnih u geografske koordinate :

$$\lambda_{(\text{geografska dužina})} = \lambda^{\circ}_{(\text{geocentrična dužina})} + \Delta\lambda_{(\text{pomak kartografskog polja})}$$

$$\varphi_{(\text{geografska širina})} = \varphi^{\circ}_{(\text{geocentrična širina})} + \Delta\varphi_{(\text{pomak kartografskog polja})}$$

Treći korak:

Prelaz iz geografskih koordinata u ravninske KARTEZIJEVE koordinate

Iz geografskih koordinata λ (geografska dužina) i φ (geografska širina) računaju se ravninske Kartezijeve koordinate u koju kartografsku projekciju želimo provesti transformaciju podataka

Iz geografskih koordinata λ (geografska dužina) i φ (geografska širina)

Računaju se u:

„Gauss-Krügerovoj projekciji merdijanskih zona“

„y_{it}“ i „x_{it}“

kartografskoj projekciji HTRS96/TM

„E-istok it“ i „N-sjever it“

Četvrti korak

TRANSLACIJA SUSTAVA

Na osnovu parametara „Δy“ i „Δx“ provodi se pomak koordinate u promatranom koordinatnom sustavu.

$$y' = y_{it} + \Delta y$$

$$x' = x_{it} + \Delta x$$

$$E' = E_{it} + \Delta E$$

$$N' = N_{it} + \Delta N$$

y' i x' ; E' i N' su translatirane koordinate točke

„y_{it}“ i „x_{it}“ ; „E_{it}“ i „N_{it}“ kordinate točke u predmetnoj projekciji

u koju se provodi transformacija podataka

izračunatih iz geografskih koordinata

nakon translacije geocentričnog sustava koordinata

$$\Delta\lambda_{(\text{pomak kartografskog polja})} \text{ i } \Delta\varphi_{(\text{pomak kartografskog polja})}$$

UTM KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE

Peti korak :

KALIBRACIJA PODATAKA

Kordinate dobivene u kartografskoj projekciji u koju provodimo transformaciju podataka u zadnjem koraku moramo „KALIBRIRATI“ PREMA PARAMETRU – SKALARU „ μ “ odnosno MJERILU „dm“ KALIBRACIJE AFINE TRANSFORMACIJE.

Kako na svaku koordinatu točke u jednom koordinatnom sustavu različito djeluje mjerilo linearne deformacije , a koordinatni sustavi su zarođeni u odnosu jedni na druge kao i što imaju različite ishodišne nulte merdijane dolazimo do kalibracionog parametra „ μ “ koji je različit za svaku točku i to „ μ_y “ i „ μ_x “

Konačne transformirane koordinate na osnovu parametara affine transformacije su:

$$y = y' * \mu_y$$

$$x = x' * \mu_x$$

$$E = E' * \mu_E$$

$$N = N' * \mu_N$$

Transformacija podataka iz jednog kartografskog sustava u drugi kartografski sustav provedena je na osnovu „6P“ šest parametarske affine transformacije koja je na osnovu matematičkih TEOREMA definirana sa : dvije ($2 \Rightarrow \Delta y ; \Delta x$) translacije ; dvije ($2 \Rightarrow \Delta\lambda ; \Delta\varphi$) rotacije i dva ($2 \Rightarrow \mu_y ; \mu_x$) skala , mjerila koordinatnih osi.

Jednoznačne jedinstvene podatke koordinate točke iz jednog u drugi sustav transformacijom možemo isključivo dobiti poštivajući matematičke relacije i uvažavanjem njihovih zakonitosti.

Ravninska transformacija 2D podataka iz jednog KARTEZIJEVOG koordinatnog sustava u drugi možemo provesti isključivo uz „6P“ šest parametarsku afinu transformaciju.

Slijedom navoda prostorna transformacija podataka može se iz jednog trodimenzionalnog sustava prenijeti transformacijom u drugi trodimenzionalni sustav na osnovu „9P“ devet parametarske transformacije i to : tri (3) translacije ; tri (3) rotacije ; tri (3) skala ili mjerila koordinatnih osi.

Bez obzira što matematičke kartografske projekcije :

„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

kartografske projekcije HTRS96/TM

UTM - kartografska projekcija

imaju koordinate izražene u metarskom sustavu :

„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

kartografske projekcije HTRS96/TM

geodetski koordinatni sustav

, „y“ = „x“ = „z“ = ort - osnovna jedinica = 1m

, „E-istok“ = „N-sjever“ = „z“ = ort- osnovna jedinica =1m

UTM-KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA ima matematički koordinatni sustav

, „x“ = „y“ = „z“ = ort- osnovna jedinica = 1m

Svaka od navedenih kartografskih projekcija ima za ishodište nultog merdijana drugi nulti merdijan s različitim zahvatnim poljem presikavanja i različitim linearnim mjerom deformacije:

„Gauss-Krügerova projekcija merdijanskih zona“

Ishodišni nulti merdijani $\lambda^{\circ}=15^{\circ}$ i $\lambda^{\circ}=18^{\circ}$ $m_o=0,9999$ $\Delta\lambda=\pm1^{\circ} 30'$

kartografske projekcije HTRS96/TM

Ishodišni nulti merdijani $\lambda^{\circ}=16^{\circ} 30'$ $m_o=0,9999$, $\Delta\lambda=\pm3^{\circ}$

UTM-KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA

33T - KVADRANT

Ishodišni nulti merdijani GEOCENTRIČNOG SUSTAVA $\lambda^{\circ}=15^{\circ}$ $m_o=0,9996$

$12^{\circ} < \lambda E < 18^{\circ}$ $40^{\circ} < \varphi N < 48^{\circ}$

34T - KVADRANT

Ishodišni nulti merdijani GEOCENTRIČNOG SUSTAVA $\lambda^{\circ}=21^{\circ}$ $m_o=0,9996$

$18^{\circ} < \lambda E < 24^{\circ}$ $40^{\circ} < \varphi N < 48^{\circ}$

Predmetne konstatacije uvjetuju različita mjerila (dm) ili različite skalare (μ) po koordinatnim osima za ispravno i točno provedenu afinu transformaciju podataka.

Različita kutna koordinatna mreža : geocentrične koordinate i geografske koordinate, zatim različita ishodišta koordinatnih sustava nultog meridijana ($\lambda=15^\circ$, $16^\circ 30'$, 18° i 21°) što izaziva njihovu rotaciju jednog koordinatnog sustava spram drugog , kao i različita redukcija mjerila linearne deformacije :

$$m^o=0,9999 ; m^o=0,9996$$

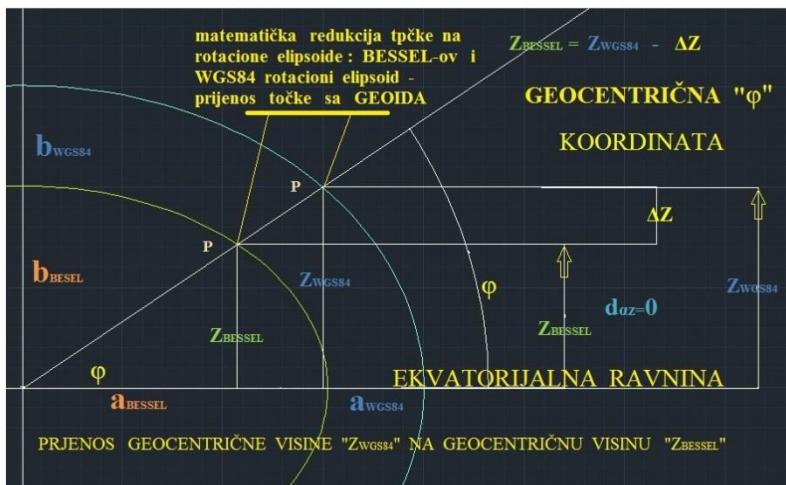
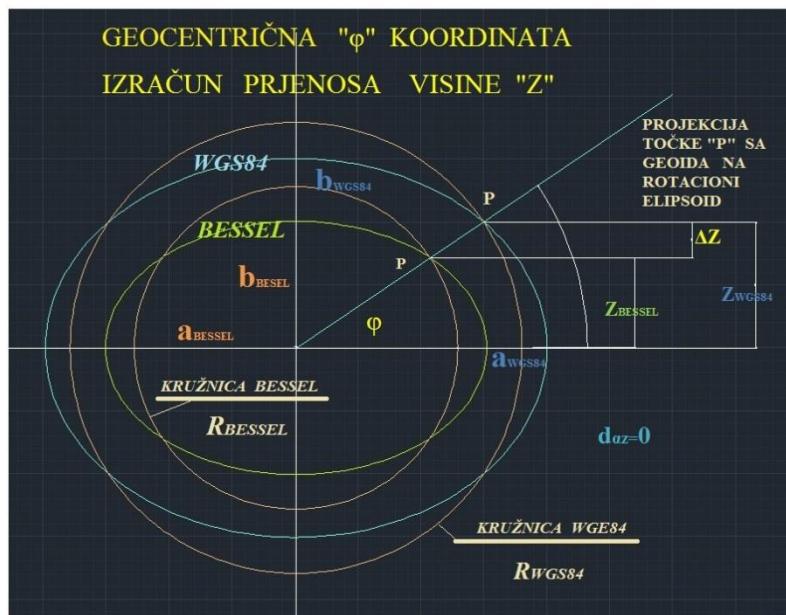
uvjetuje različitost kartografskih projekcija.

One teoretski i praktički onemogučavaju upotrebu „UNIFORMNOG SKALAR“ jedinstvenog mjerila pri transformaciji podataka iz jedne u drugu kartografsku projekciju na osnovu affine transformacije.

Jedno su „želje“ DRŽAVNE GEODETSKE UPRAVE REPUBLIKE HRVATSKE i GEODETSKOG FAKULTETA SVEUČILIŠTA U ZAGREBU , a drugo su egzaktne činjenice , matematički postulati , „teoremi“ „leme“ itd.

Osnovni matematički sustav UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE zasniva se na geocentričnim koordinatama točaka. GPS-UREĐAJI izravno provode SATELITSKA mjerena i direktno definiraju podatke u UTM-KARTOGRAFSKOJ PROJEKCIJI sa definiranim mjerilom linearne deformacije $m^o=0,9996$, što znači da se svaki mjereni podatak prije bilo koje provedbe izračuna u domeni kartografskog prikaza UTM KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE mora reducirati sa $m^o=0,9996$ kako bi mjereni podatak bio adekvatan i transformiran iz mjernog – direktnog sustava u računski sustav kartografske projekcije.

PRJENOS VISINE SA WGS84 ROTACIONOG ELIPSOIDA NA
BESSEL-ov 1841. ROTACIONI ELIPSOID



Prjenos visine sa rotacionog elipsoida WGS84 na rotacioni elipsoid BESSEL iz 1841 godine isključivo je u funkciji osi rotacionih elipsoida:

$$a_{\text{BESSEL}} < a_{\text{WGS84}}$$

$$b_{\text{BESSEL}} < b_{\text{WGS84}}$$

„ΔZ“ u predmetnom slučaju računa se iz geocentrične koordinate „φ“.

Točka u fizičkom prostoru na GEOIDU je konstanta, a ostalo su matematičke funkcije unaprijed definirane matematičkim modelom kartografske projekcije.

Kutni pomak pri afinoj transformaciji „d_{aZ}=0“, što je razvidno iz predočenih slika, jer se rotacioni elipsoid WGS84 i BESSEL-ov rotacioni elipsoid podudaraju u "ekvatorijalnoj ravnini" i "normali na ekvatorijalnu ravninu = Z-osi", koja je definirana malom osi rotacionog elipsoida.

$$b_{\text{BESSEL}} < b_{\text{WGS84}}$$

Iz razloga što se svaka geocentrična visinska razlika „ΔZ“ mora računati za svaku točku posebno nemože se za neke ozbilje geodetske radove uzimati neka srednja vrijednost „ΔZ“ što pri primjenjenom izračunu u 3D na osnovu afine transformacije primjenjuje. Sa srednjom vrijednosti „ΔZ“ dobiva se neka informativna vrijednost koja samo popunjava rubriku tablice pri "9P" prostornoj 3D afinoj transformaciji.

Skalar koordinatne osi "z" definiran je izrazom „μ_z= 1“ iz razloga što se „ΔZ“ direktno izračunava.

BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike.

GEOCENTRIČNA VISINA

Položimo li promatranom točkom u prostoru ravninu koja je definirana promatranom točkom i malom osi rotacionog elipsoida „b-os“. Presječnica predmetne merdijalne ravnine i rotacionog elipsoida je „elipsa“. U promatranoj ravnini točku iz prostora projeciramo na definiranu elipsu. Projeciranu točku na elipsi spojimo sa središtem elipse. Definirana ravnina točka i mala os rotacionog elipsoida sa ekvatorijalnom ravninom definira još jednu presječnicu. U definiranoj elipsi merdijalne ravnine presječnica ekvatorijalne ravnine i merdijalne ravnine definirana je velikom osi elipse 2a .

Kut koji zatvara pravac presječnica merdijalne ravnine promatrane točke i ekvatorijalne ravnine s pravcem spojnicom središta elipse i projecirane točke na elipsi definiran je kut koji se naziva geocentrična širina (ϕ). Gdje je $\phi=0$ kada je točka u ekvatorijalnoj ravnini a $\phi=90^\circ$ ako je točka u projekciji točke pola ili zenita. Svakoj drugoj točci geocentrična širina definira se u stupanjskoj mjeri u odnosu na pravac-presječnicu definiranu merdijalnom ravninom postavljenu kroz promatranu točku i ekvatorijalnom ravninom s pravcem definiranim spojnicom projecirana točka na elipsi i središtem elipse.

Neovisno da li se radi o elipsi ili kružnici geocentrična širina je uvjek ista .

U prijenosu visina sa WGS84 rotacionog elipsoida na BESSEL-ov rotacioni elipsoid koji su sinhronizirani središta rotacionih elipsoida devedeni su u istu točku u točku podudarnosti.

Rotacioni elipsoidi osim u težištu imaju podudarnost ekvatorijalnih ravnina i podudarnost male osi „b-osi“ .

U takvoj predmetnoj činjenici vrlo jednostavno može se provesti prijenos visine sa WGS84 rotacionog elipsoida na BESSEL-ov rotacioni elipsoid .

U merdijalnoj ravnini imamo detalj dvije elipse sa različitim poluosima „a“ i „b“

$$a_{\text{BESSEL}} < a_{\text{WGS84}}$$

$$b_{\text{BESSEL}} < b_{\text{WGS84}}$$

i pravac projecirana točka i središte elipsa. Pravac koji definira geocentričnu širinu ϕ .

Jednako tako možemo kroz projeciranu točku na WGS84 rotacionom elipsoidu postaviti kružnicu kojoj je radius „ R_{WGS} “ spojnica središte elipse i točka na elipsi WGS84. Kroz točku na BESSEL-ovom elipsoidu postavimo jednako tako kružnicu kroz točku koja definira geocentričnu projekciju promatrane točke , a to je ist pravac koji definira spojnicu točke sa WGS84 elipse i središta elipse , dobivamo drugu kružnicu sa „ R_{BESSEL} “ .

Na osnovu osnovne trigonometrijske formule :

$$Z_{WGS84} = R_{WGS84} * \sin(\phi)$$

$$Z_{BESSEL} = R_{BESSEL} * \sin(\phi)$$

Izračunavaju se predmetne visine.

Za direktni izračun predmetne geocentrične visine potrebno je znati parametre WGS84 roracionog elipsoida „a“ i „b“, parametre BESSEL-ovog rotacionog elipsoida „a“ i „b“ i geocentričku širinu „ ϕ “.

Iz iznesenog da se zaključiti da je „ Δz “ isključivo u funkciji geocentričke širine „ ϕ “, a parametri WGS84 rotacionog elipsoida „a“ i „b“ i parametara BESSEL-ovog rotacionog elipsoida „a“ i „b“ su konstante koje uvjetuju „ Δz “ za istu geocentričnu širinu „ ϕ “.

Ova konstatacija nalaže da se geocentrična visina „ Z “ računa za svaku točku posebno kako bi se udovoljilo točnosti treće prostorne 3D koordinate.

U afinoj transformaciji „7P“ za definiranje „ Z “ koordinate koristi se parametar : translacije „ dz “ , parametar rotacije „ daz “ i uniformno mjerilo koordinatne osi „ y “ , „ x “ i „ z “ : „dm- u vrijednosti (ppm)“. Prema primjeru koji sam sračunao za „TROMEĐU ŽUPANIJA : OSJEČKO BARANJSKA ŽUPANIJA , VUKOVARSKO-SRJEMSKA ŽUPANIJA , BRODSKO-POSAVSKA ŽUPANIJA“ nedobivaju se identične visine pri upotrebi različitih setova - kompleta parametara afine transformacije „7P“ pri 3D transformaciji .

Kod izračuna demonstriranog na osnovu „9P“ devet parametarske 3D affine transformacije koju je definirao i osmislio BOŽIDAR VIDUKA , a zasniva se na matematičkim „TEOREMIMA“ naznačeno je da se „ ΔZ “ pri prijenosu sa WGS84 rotacionog elipsoida na BESSEL-ov rotacioni elipsoid mora se računati za svaku točku posebno da bi se dobole upotrebljive geocentrične visine.

U tablicama BOŽIDARA VIDUKE su date vrijednosti „ dz “ ; „ $daz=0$ “ ; „ $\mu z = 1$ “ .

„ ΔZ “ je informativna vrijednost - približna vrijednos koja ima ogromnu netočnost u predmetnim tablicama date su točnosti „ Z “ koordinate ako se koriste fiksni „ ΔZ “

iznosi , a neračuna se stvarni „ ΔZ “ prijenosa geocentričke visine sa WGS84 rotacionog elipsoida na BESSEL-ov rotacioni elipsoid

Parametar „ $d\alpha z=0$ “ , predmetna konstatacija proizlazi iz predočene slike i analiziranih koncentričnih kružnica .

Parametar – skalar za koordinatnu os „ z “ „ $\mu z=1$ “ : kako se geocentrična visina u 3D prikazu direktno računa iz parametara rotacionih elipsoida - konstanti „ a “ i „ b “ i geocentrične širine (ϕ) , dobivenu vrijednost nije potrebno množiti sa bilo kojim skalarom jer se koordinata „ Z “ direktno dobiva u stvarnoj vrijednosti.

„9P“ devet parametarska 3D

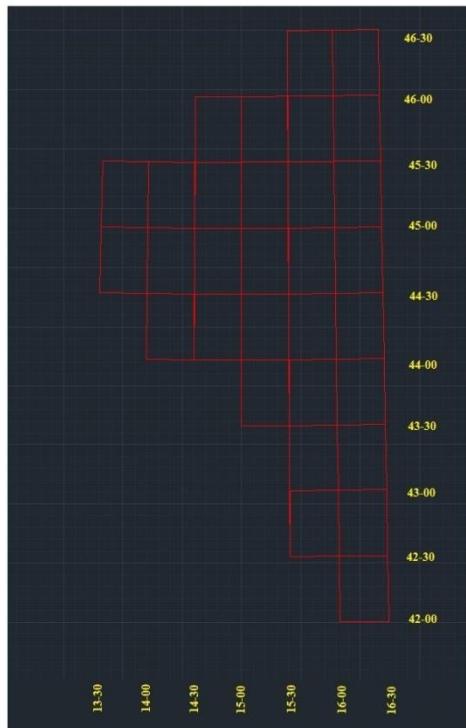
„6P“ šest parametarska 2D

AFINA TRANSFORMACIJA

TABLICNI PRIKAZ

UTM – KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA 33T

Izračun proveden na osnovu SOFTWERA kojeg je osmislio i realizirao
VJEKOSLAV VIDUKA

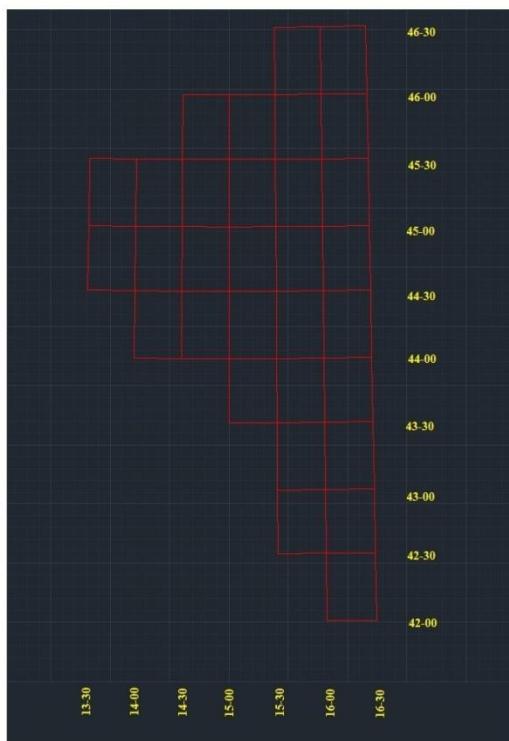


KARTOGRAFSKI PROSTOR UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE
TRANSFORMIRA SE U KARTOGRAFSKI PROSTOR

„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

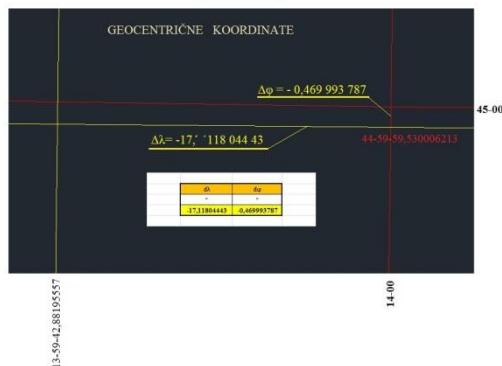
PETI (5) KOORDINATNI SUSTAV
multi merdijan $\lambda=15^\circ$

Izračun proveden na osnovu SOFTWERA kojeg je osmislio i realizirao
VJEKOSLAV VIDUKA



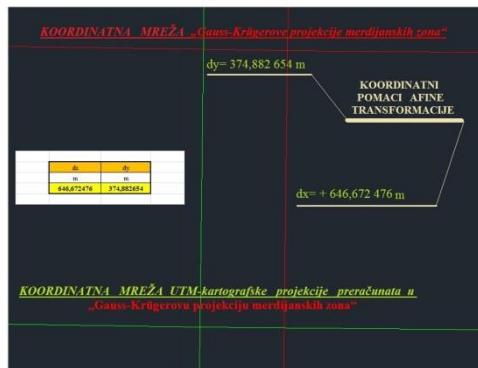
UTM -kartografska projekcija 33T
POMAK GEOCENTRIČNOG KOORDINATNOG SUSTAVA pri afinoj transformaciji "9P" U „Gauss-Krügerova projekciju merdijanskih zona“
PETI KOORDINATNI SUSTAV

PRVA FAZA



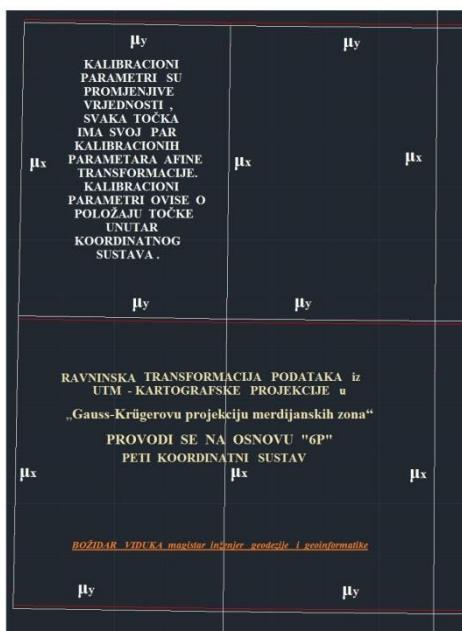
Pomak koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE unutar „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“ za vrijednosti dy i dx pri afinoj transformaciji

DRUGA FAZA



Kalibracija teoretskih trapeza koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE u „Gauss-Krügerove merdijanskih zona“ na osnovu parametara affine transformacije diferencijalnih skalaru : μ_y ; μ_x po koordinatnim osima

TREĆA FAZA



kalibracijski_parimetri_afine_transformacije_direktni_inverzni_dx_dy_dz_dfi_dlamda_dm
 =>domena

KALIBRACIONI_PARAMETRI_NIY_NIX_5_6_HTRS96TM=>dopmena

KALIBRACIONI PARAMETRI AFINE TRANSFORMACIJE

Iz UTM kartografske projekcije u „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“

IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI

kvadrant 33T - UTM kartografske projekcije

„Gauss-Krügerova projekcija merdijanskih zona“ peti (5) koordinatni sustav

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
646,672476	374,882654	-448,491554	-17,11804443	-0,469993787	0	μy ; μx

Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA

INVERZNI POSTUPAK

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
-646,672476	-374,882654	448,491554	17,11804443	0,469993787	0	(1/μy) ; (1/μx)

Napomena srednja pogreška prjenosa visine sa rotacionog elipsoida WGS84 na rotacioni elipsoid BESSEL 1841g. iznosi $m_o = \pm 10,737\ 463\text{m}$ u petom koordinatnom sustavu

SKALARI - KALIBRACIONI PARAMETRI

$$\mu_y ; \mu_x$$

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "Y" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji mjerljanskih zona“ peti (5) koordinatni sustav : 33T - UTM									
13-29-42,811,955,574		13-59-42,881,955,574		14-29-42,881,955,574		14-59-42,881,955,574		15-29-42,881,955,574	
13-30-00		14-00-00		14-30-00		15-00-00		15-30-00	
μ_y		μ_y		μ_y		μ_y		μ_y	
0,9999 967,742,018,641,615		0,9999 953,775,131,866,738		0,9999 953,775,131,866,738		0,9999 953,775,131,866,738		0,9999 953,775,131,866,738	
0,9999 988,036,312,271,137		0,9999 987,741,567,376		0,9999 987,793,094,461,380		0,9999 987,793,094,461,380		0,9999 987,793,094,461,380	
1,0000 037,172,591,220,396		1,0000 022,558,440,348,037		1,0000 008,156,811,527,456		1,0000 000,771,918,387,945		1,0000 000,771,918,387,945	
1,0000 000,412,127,593,185		1,0000 000,243,751,789,727		1,0000 000,000,771,918,387,945		1,0000 000,005,315,814,291,459		1,0000 000,005,315,814,291,459	
1,0000 048,555,631,547,488		1,0000 034,095,542,959,525		1,0000 000,005,315,814,291,459		1,0000 000,005,315,814,291,459		1,0000 000,005,315,814,291,459	
1,0000 012,65,369,921,048		1,0000 011,912,049,504,841		1,0000 011,665,379,060,303		1,0000 011,422,214,012,507		1,0000 011,385,110,777,223	
1,0000 017,459,826,848,138		1,0000 003,793,288,286,438		1,0000 000,325,772,709,675		1,0000 000,325,772,709,675		1,0000 000,325,772,709,675	
1,0000 015,392,156,737,017		1,0000 022,877,173,034,919		1,0000 022,561,110,643,594		1,0000 022,253,321,934,451		1,0000 022,253,321,934,451	
1,0000 033,719,035,958,241		1,0000 033,334,271,501,768		1,0000 033,334,271,501,768		1,0000 033,334,271,501,768		1,0000 033,334,271,501,768	
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUČKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike									
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate									
I N V E R Z N I P O S T U P A K									
$\lambda . / \varphi . \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate									
INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "X" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji mjerljanskih zona“ peti (5) koordinatni sustav : 33T - UTM									
13-29-42,811,955,574		13-59-42,881,955,574		14-29-42,881,955,574		14-59-42,881,955,574		15-29-42,881,955,574	
13-30-00		14-00-00		14-30-00		15-00-00		15-30-00	
μ_x		μ_x		μ_x		μ_x		μ_x	
0,9999 785,923,764,454		0,9998 759,392,401,388,074		1,0001 174,436,574,017,882		1,0001 174,436,574,017,882		1,0001 174,436,574,017,882	
1,0001 181,305,139,231,834		1,0001 186,046,461,537		1,0001 195,346,164,624,595		1,0001 199,961,915,047,223		1,0001 199,961,915,047,223	
0,9998 718,090,409,721,140		0,9998 722,575,312,407,757		0,9998 731,172,417,034,579		0,9998 731,172,417,034,579		0,9998 731,172,417,034,579	
1,0001 207,515,008,351,983		1,0001 212,349,079,529,827		1,0001 217,126,373,478,162		1,0001 226,510,939,138,496		1,0001 231,118,598,781,248	
0,9998 693,458,681,655,637		0,9998 698,033,867,521,737		0,9998 702,813,766,850,760		0,9998 707,588,446,431		0,9998 712,421,750,248,278	
1,0001 249,565,514,769,917		1,0001 254,333,736,700,805		1,0001 259,049,759,765,673		1,0001 263,619,955,218,679		1,0001 263,619,955,218,679	
0,9998 677,253,101,832		0,9998 682,375,144,991,394		0,9998 687,389,162,676,635		0,9998 687,389,162,676,635		0,9998 687,389,162,676,635	
1,0001 283,659,538,248,143		1,0001 328,283,140,222,016		1,0001 293,118,870,624,434		1,0001 293,118,870,624,434		1,0001 293,118,870,624,434	
0,9998 650,581,728,327,222		0,9998 656,003,289,909,982		0,9998 656,003,289,909,982		0,9998 656,003,289,909,982		0,9998 656,003,289,909,982	
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUČKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike									
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate									
I N V E R Z N I P O S T U P A K									

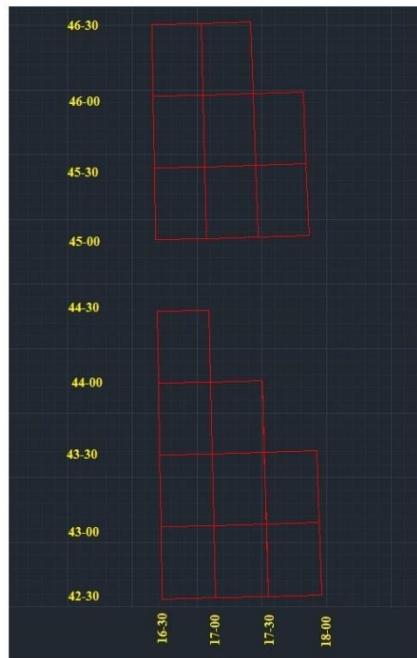
UTM - kartografska projekcija 33T definirana je u rasponu
 $12^{\circ}E < \lambda < 18^{\circ}E$ i $40^{\circ}N < \varphi < 48^{\circ}N$

„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“
definirana je u rasponu $16^{\circ}30' < \lambda < 19^{\circ}30'$

PODUDARNOST KARTOGRAFSKIH
PROJEKCIJA je u rasponu $16^{\circ}30' < \lambda < 18^{\circ}$

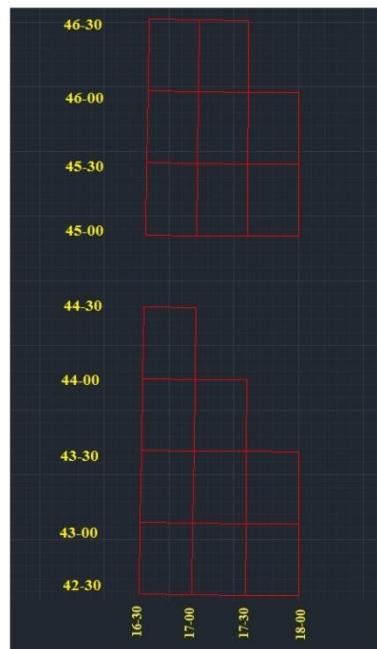
CJELOVIZI KARTOGRAFSKI PRIKAZ U 33T
UTM -kartografskoj projekciji

UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA 33T KVADRANT



„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

ŠESTI (6) KOORDINATNI SUSTAV
multi merdijan $\lambda=18^{\circ}$

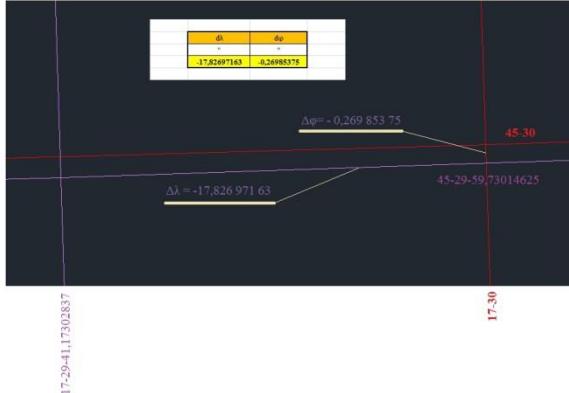


UTM-kartografska projekcija 33T
POMAK GEOCENTRIČNOG KOORDINATNOG SUSTAVA pri afinoj transformaciji "9P" U „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“

ŠESTI KOORDINATNI SUSTAV

PRVA FAZA

ROTACIJA



Pomak koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE unutar „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

za vrijednosti dy i dx pri afinoj transformaciji

DRUGA FAZA

TRANSLACIJA



Kalibracija teoretskih trapeza koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE u „Gauss-Krügerove merdijanskih zona“

na osnovu parametara afine transformacije

diferencijalnih skalara : μ_y ; μ_x po koordinatnim osima

TREĆA FAZA

KALIBRACIJA POMOĆU SKALARA

$$\mu_y ; \mu_x$$



KALIBRACIONI PARAMETRI SU PROMJENJIVE VRJEDNOSTI, SVAKA TOČKA IMA svoj par kalibracionih parametara (μ_y ; μ_x) afine transformacije. Kalibracioni parametri ovise o položaju točke unutar koordinatnog sustava kartografske projekcije.

IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI

kvadrant 33T - UTM kartografske projekcije

„Gauss-Krügerova projekcija merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
660,111039	400,876944	-447,785486	-17,82697163	-0,26985375	0	μy ; μx

Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA

INVERZNI POSTUPAK

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
-660,111039	-400,876944	447,785486	447,785486	0,26985375	0	(1/μy) ; (1/μx)

Napomena srednja pogreška prijenosa visine sa rotacionog elipsoida WGS84 na rotacioni elipsoid BESSEL 1841g. iznosi $m_s = \pm 11,757\ 481\text{m}$ u šestom koordinatnom sustavu

SKALARI - KALIBRACIONI PARAMETRI

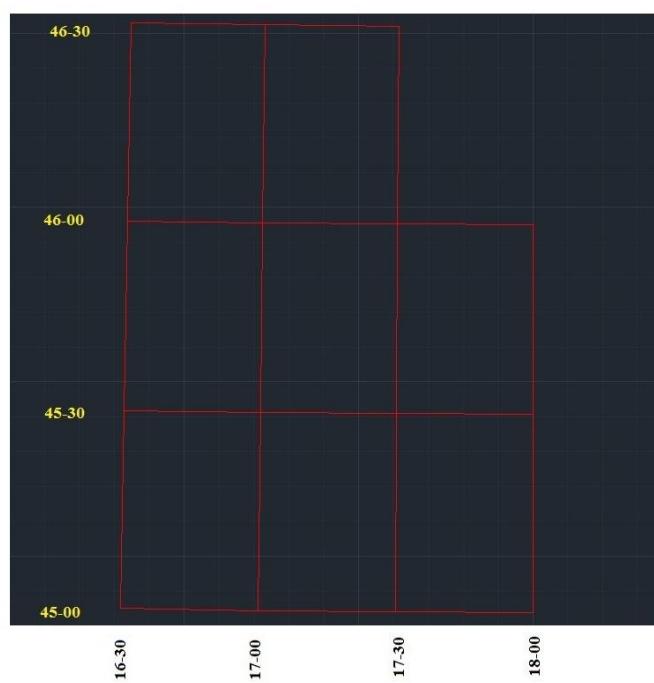
$$\mu_y : \mu_x$$

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "Y" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 33T - UTM					
16-29-42,173 028 375		16-59-42,173 028 375		17-29-42,173 028 375	
16-30-00		17-00-00		17-30-00	
μ_y	μ_x	μ_y	μ_x	μ_y	μ_x
1,0000 004 341 543 497	0,9999 992 063 187 794	0,9999 979 931 814 626			46-30-00
0,9999 973 032 824 570	0,9999 973 117 785 105	0,9999 973 200 222 230	0,9999 973 280 185 241		46-00-00
1,0000 014 549 951 287	1,0000 002 409 121 100	0,9999 990 417 958 295	0,9999 978 572 004 378		45-30-00
0,9999 983 760 523 350	0,9999 983 779 764 187	0,9999 983 799 048 281	0,9999 983 818 181 570		45-00-00
1,0000 024 568 335 508	1,0000 012 567 593 377				44-30-00
0,9999 994 307 416 676	0,9999 994 259 996 637	0,9999 994 214 887 975			44-00-00
1,0000 034 393 335 720	1,0000 022 355 338 116	1,0000 010 832 138 891	0,9999 999 278 964 667		43-30-00
1,0000 004 670 589 087	1,0000 004 555 114 018	1,0000 004 444 510 428	1,0000 004 338 694 190		42-50-00
1,0000 044 021 670 670	1,0000 032 309 151 741	1,0000 020 753 858 980	1,0000 009 345 862 590		42-20-00
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI PОСТУПАК					
$\lambda_0 / \varphi_0 \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate					
INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "X" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 33T - UTM					
16-29-42,173 028 375		16-59-42,173 028 375		17-29-42,173 028 375	
16-30-00		17-00-00		17-30-00	
μ_x	μ_x	μ_x	μ_x	μ_x	μ_x
1,0001 117 601 241 862	1,0001 122 428 803 489	1,0001 127 193 545 645			46-30-00
0,9998 707 001 714 933	0,9998 711 573 182 924	0,9998 716 205 588 069	0,9998 720 898 951 888		46-00-00
1,0001 141 817 703 552	1,0001 146 744 013 430	1,0001 151 611 403 386	1,0001 156 419 944 131		45-30-00
0,9998 678 173 425 759	0,9998 682 845 846 663	0,9998 687 581 987 132	0,9998 692 581 893 247		45-00-00
1,0001 167 139 323 295	1,0001 172 162 824 329				44-30-00
0,9998 648 053 965 032	0,9998 652 825 940 079	0,9998 657 664 528 596			44-00-00
1,0001 193 642 768 830	1,0001 198 761 809 667	1,0001 203 830 298 140	1,0001 208 848 365 771		43-30-00
0,9998 616 553 315 386	0,9998 621 423 353 708	0,9998 626 363 017 502	0,9998 631 372 404 455		43-00-00
1,0001 221 475 621 519	1,0001 226 624 738 885	1,0001 231 791 515 347	1,0001 236 912 388 989		42-30-00
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI PОСТУПАК					
$\lambda_0 / \varphi_0 \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate					

**UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA
33T KVADRANT
SJEVERNA ZONA**



ZASEBNA FIZIČKA CJELINA
„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“
ŠESTI (6) KOORDINATNI SUSTAV
multi merdijan $\lambda=18^\circ$
SJEVERNA ZONA



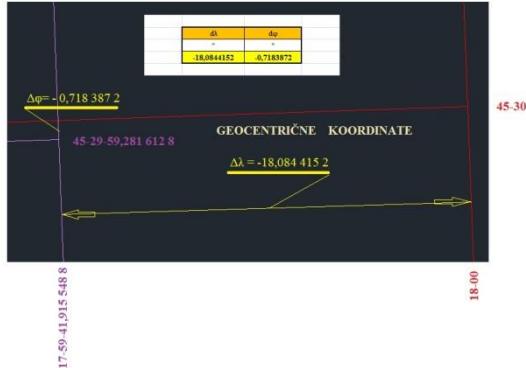
UTM-kartografska projekcija 33T
POMAK GEOCENTRIČNOG KOORDINATNOG SUSTAVA pri afnoj transformaciji "9P" U „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“

ŠESTI KOORDINATNI SUSTAV

PRVA FAZA

ROTACIJA

SJEVETNA ZONA FIZIČKI ODVOJENA KARTOGRAFSKA CJELINA



Pomak koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE unutar „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

za vrijednosti dy i dx pri afnoj transformaciji

DRUGA FAZA

TRANSLACIJA



Kalibracija teoretskih trapeza koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE u „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

na osnovu parametara afne transformacije

diferencijalnih skalara : μ_y ; μ_x po koordinatnim osima

TREĆA FAZA

KALIBRACIJA POMOĆU SKALARA

$$\mu_y ; \mu_x$$



BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike.

IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI

kvadrant 33T - UTM kartografske projekcije

„Gauss-Krügerova projekcija merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav

SJEVERNA ZONA

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
594,462603	397,550411	-458,718593	-18,0844152	-0,7183872	0	μy ; μx

Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA

INVERZNI POSTUPAK

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
-594,462603	-397,550411	458,718593	18,0844152	0,7183872	0	(1/μy) ; (1/μx)

Napomena srednja pogreška prijenosa visine sa rotacionog elipsoida WGS84 na rotacioni elipsoid BESSEL 1841g. iznosi $\mathbf{m}_e = \pm 4,840\ 799\text{m}$ u šestom koordinatnom sustavu

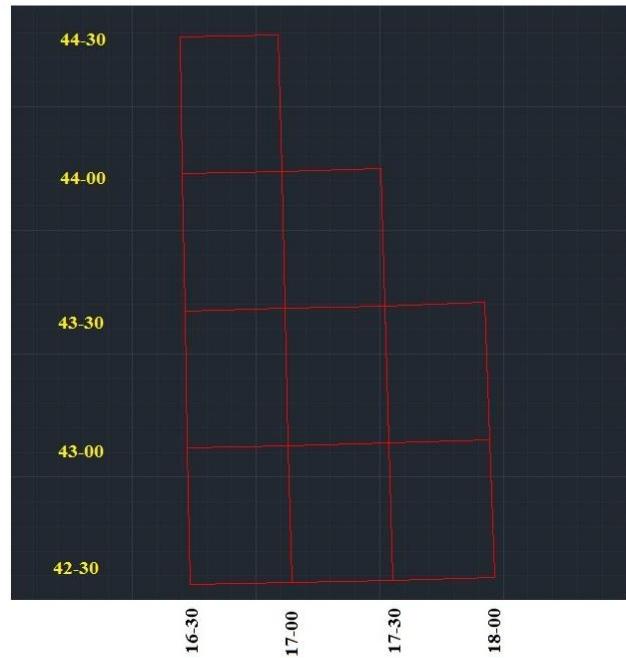
SKALARI - KALIBRACIONI PARAMETRI

$$\mu_y : \mu_x$$

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "Y" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji meridijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 33T - UTM					
16-29-41,915 584 800 16-59-41,915 585 800 17-29-41,915 584 800 17-59-41,915 584 800 λ / φ					
16-30-00		17-00-00		17-30-00	
μ_y	μ_y	μ_y	μ_y	μ_y	μ_y
1,0000 018 560 377 434	1,0000 006 060 633 014	0,9999 993 710 496 771	0,9999 986 919 749 417	0,9999 986 919 749 417	0,9999 986 919 749 417
0,9999 987 329 027 815	0,9999 987 192 458 780	0,9999 987 056 038 210	0,9999 986 919 749 417	0,9999 986 919 749 417	0,9999 986 919 749 417
1,0000 028 922 929 433	1,0000 016 560 412 945	1,0000 004 350 277 818	0,9999 992 287 902 101	0,9999 992 287 902 101	0,9999 992 287 902 101
0,9999 998 209 320 727	0,9999 998 006 924 550	0,9999 997 807 165 102	0,9999 997 609 934 417	0,9999 997 609 934 417	0,9999 997 609 934 417
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI POSTUPAK					
$\lambda_0 / \varphi_0 \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije meridijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate					

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "X" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji meridijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 33T - UTM					
16-29-41,915 584 800 16-59-41,915 585 800 17-29-41,915 584 800 17-59-41,915 584 800 λ / φ					
16-30-00		17-00-00		17-30-00	
μ_x	μ_x	μ_x	μ_x	μ_x	μ_x
1,0001 271 706 052 972	1,0001 276 619 666 855	1,0001 281 463 079 612	1,0001 281 463 079 612	1,0001 281 463 079 612	1,0001 281 463 079 612
0,9998 862 746 690 289	0,9998 867 405 297 115	0,9998 872 117 334 638	0,9998 876 882 820 838	0,9998 876 882 820 838	0,9998 876 882 820 838
1,0001 299 315 226 562	1,0001 304 329 819 117	1,0001 309 277 844 695	1,0001 314 159 378 251	1,0001 314 159 378 251	1,0001 314 159 378 251
0,9998 837 384 477 142	0,9998 842 146 271 442	0,9998 846 964 008 614	0,9998 851 837 736 919	0,9998 851 837 736 919	0,9998 851 837 736 919
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI POSTUPAK					
$\lambda_0 / \varphi_0 \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije meridijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate					

**UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA
33T KVADRANT
JUŽNA ZONA**



ZASEBNA FIZIČKA CJELINA
„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

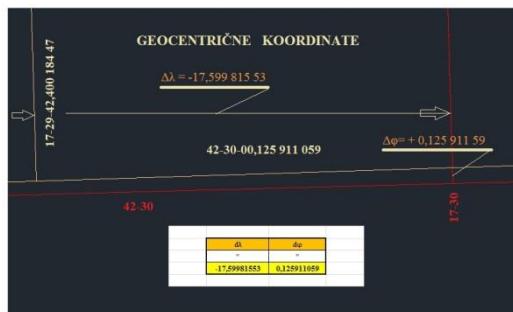
**ŠESTI (6) KOORDINATNI SUSTAV
nulti merdijan $\lambda=18^\circ$**

JUŽNA ZONA



UTM -kartografska projekcija 33T
POMAK GEOCENTRIČNOG KOORDINATNOG SUSTAVA pri afnoj transformaciji "9P" U „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“
ŠESTI KOORDINATNI SUSTAV

PRVA FAZA
ROTACIJA
JUŽNA ZONA
FIZIČKI ODVOJENA KARTOGRAFSKA CJELINA

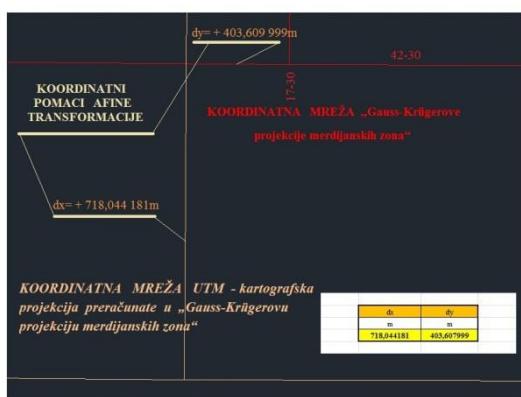


Pomak koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE unutar „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

za vrijednosti dy i dx pri afnoj transformaciji

DRUGA FAZA

TRANSLACIJA



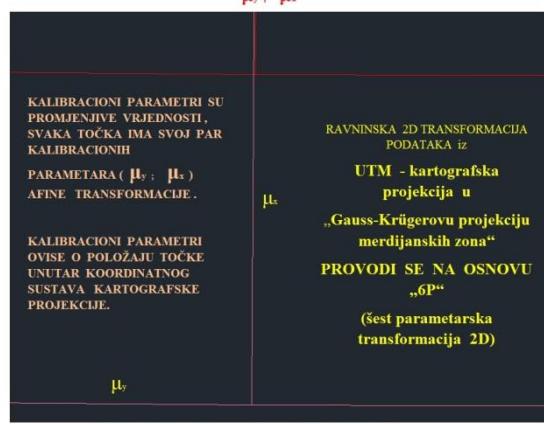
Kalibracija teoretskih trapeza koordinatnog sustava
UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE u „Gauss-Krügerove
merdijanskih zona“

na osnovu parametara affine transformacije
diferencijalnih skalara : μ_y ; μ_x po koordinatnim osima

TREĆA FAZA

KALIBRACIJA POMOĆU SKALARA

$$\mu_y ; \mu_x$$



BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike.

IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI

kvadrant 33T - UTM kartografske projekcije

„Gauss-Krügerova projekcija meridijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav
JUŽNA ZONA

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
718,044181	403,607999	-438,138626	-17,59981553	0,125911059	0	μy ; μx

Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA

INVERZNI POSTUPAK

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
-718,044181	-403,607999	438,138626	17,59981553	-0,125911059	0	(1/μy) ; (1/μx)

Napomena srednja pogreška prjenosa visine sa rotacionog elipsoida WGS84 na rotacioni elipsoid BESSEL 1841g. iznosi $m_s = \pm 6,032\ 605\text{m}$ u šestom koordinatnom sustavu

SKALARI - KALIBRACIONI PARAMETRI

μ_y ; μ_x

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "Y" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 33T - UTM					
16-29-42,400 184 471 16-59-42,400 184 471 17-29-42,400 184 471 17-59-42,400 184 471 λ / φ					
16-30-00	17-00-00	17-30-00	18-00-00	λ_s / φ_s	
μ_y	μ_y	μ_y	μ_y	μ_y	JUŽNA ZONA
1,0000 012 072 721 821	1,00000 000 265 809 398			44-30-00	44-30-00,125 911 059
0,9999 981 746 061 537	0,99999 981 892 527 238	0,99999 982 038 836 748		44-00-00	44-00-00,125 911 059
1,0000 021 766 781 354	1,00000 010 102 742 122	0,99999 998 591 002 577	0,9999 987 226 853 238	43-30-00	43-30-00,125 911 059
0,9999 991 979 559 656	0,99999 992 058 075 198	0,9999 992 138 930 885	0,9999 992 222 109 126	43-00-00	43-00-00,125 911 059
1,0000 031 266 719 977	1,00000 019 748 241 246	1,00000 008 384 423 763	0,9999 997 170 408 493	42-30-00	42-30-00,125 911 059
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRICNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI POSTUPAK					
$\lambda_s / \varphi_s \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRICNE koordinate					
INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "X" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 33T - UTM					
16-29-42,400 184 471 16-59-42,400 184 471 17-29-42,400 184 471 17-59-42,400 184 471 λ / φ					
16-30-00	17-00-00	17-30-00	18-00-00	λ_s / φ_s	
μ_x	μ_x	μ_x	μ_x	μ_x	JUŽNA ZONA
1,0001 025 030 642 489	1,00001 029 974 276 544			44-30-00	44-30-00,125 911 059
0,9998 504 364 095 449	0,99998 509 055 234 198	0,9998 513 820 096 399		44-00-00	44-00-00,125 911 059
1,0001 048 261 710 818	1,0001 053 298 899 682	1,0001 058 292 769 830	1,0001 063 243 457 662	43-30-00	43-30-00,125 911 059
0,9998 469 517 042 991	0,9998 474 304 259 140	0,9998 479 168 459 569	0,9998 484 109 744 878	43-00-00	43-00-00,125 911 059
1,0001 072 668 060 768	1,0001 077 733 329 883	1,0001 082 823 755 201	1,0001 087 875 772 412	42-30-00	42-30-00,125 911 059
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRICNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI POSTUPAK					
$\lambda_s / \varphi_s \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRICNE koordinate					

UTM - kartografska projekcija 34T definirana je u rasponu

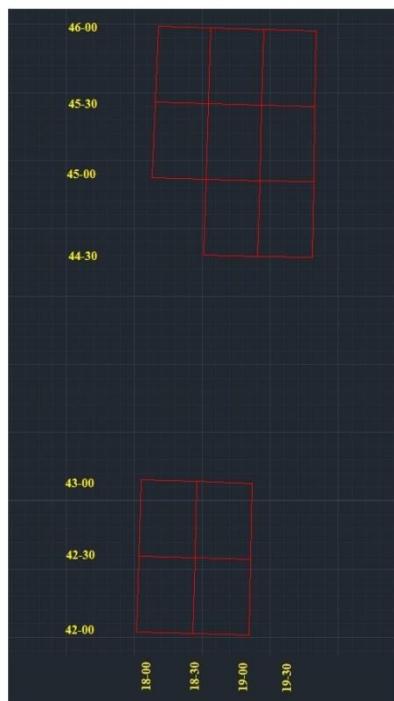
$18^{\circ}E < \lambda < 14^{\circ}E$ i $40^{\circ}N < \varphi < 48^{\circ}N$

„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“
definirana je u rasponu $16^{\circ}30' < \lambda < 19^{\circ}30'$

**PODUDARNOST KARTOGRAFSKIH
PROJEKCIJA je u rasponu $18^{\circ} < \lambda < 19^{\circ}30'$**

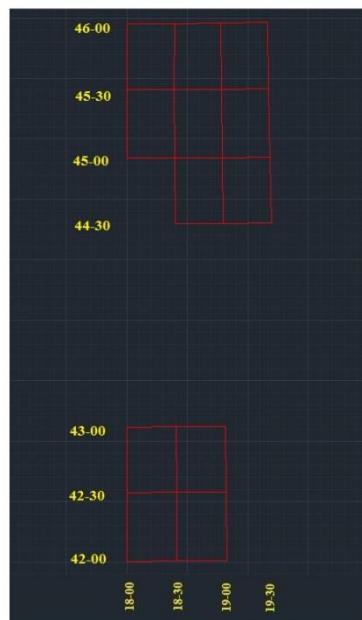
**CJELOVIZI KARTOGRAFSKI PRIKAZ U 34T
UTM -kartografskoj projekciji**

**UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA
34T KVADRANT**



„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

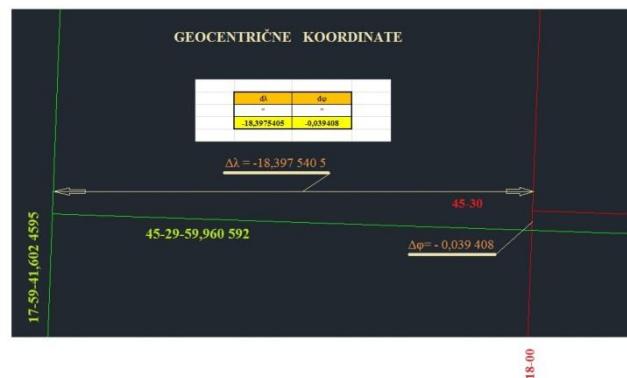
**ŠESTI (6) KOORDINATNI SUSTAV
multi merdijan $\lambda=18^{\circ}$**



UTM - kartografska projekcija 34T
 POMAK GEOCENTRIČNOG KOORDINATNOG SUSTAVA pri afinoj transformaciji "9P" U „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“

ŠESTI KOORDINATNI SUSTAV

PRVA FAZA ROTACIJA



Pomak koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE unutar „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

za vrijednosti dy i dx pri afinoj transformaciji

DRUGA FAZA

TRANSLACIJA



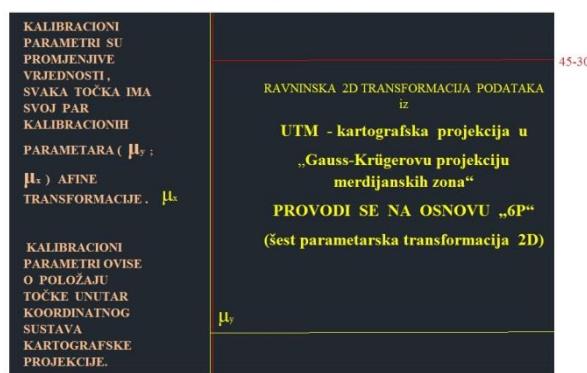
Kalibracija teoretskih trapeza koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE u „Gauss-Krügerove merdijanskih zona“

na osnovu parametara afine transformacije

diferencijalnih skalara : μ_y ; μ_x PO KOORDINATnim OSIMA

TREĆA FAZA

KALIBRACIJA POMOĆU SKALARa μ_y ; μ_x



IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI

kvadrant 34T - UTM kartografske projekcije

„Gauss-Krügerova projekcija merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
518,946528	403,213272	-445,984147	-18,3975405	-0,039408	0	μy ; μx

Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA

INVERZNI POSTUPAK

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
-518,946528	-403,213272	445,984147	18,3975405	0,039408	0	(1/μy) ; (1/μx)

Napomena srednja pogreška prjenosa visine sa rotacionog elipsoida WGS84 na rotacioni elipsoid BESSEL 1841g. iznosi **m_o=± 13,005 770m** u šestom koordinatnom sustavu

SKALARI - KALIBRACIONI PARAMETRI

μ_y ; μ_x

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "Y" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji medijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 34T - UTM					
λ / φ					
18-00-00	18-30-00	19-00-00	19-30-00	19-29-41,602 459 5	19-29-41,602 459 5
μ_y	μ_y	μ_y	μ_y	0,9999 988 569 019 221 0,9999 988 624 275 011 0,9999 988 677 344 476 0,9999 988 728 247 701	46-00-00
0,9999 994 030 231 256 0,9999 998 982 300 436 548 0,9999 998 970 707 491 061 0,9999 959 247 220 257	45-30-00				
0,9999 999 444 340 031 0,9999 999 436 250 803 0,9999 999 428 328 423 0,9999 999 420 553 292	45-00-00				
0,9999 993 223 785 245 0,9999 981 775 744 848 0,9999 970 462 499 111	44-30-00				
1,0000 020 621 722 525 1,0000 020 483 867 809 1,0000 020 351 164 472	43-00-00				
1,0000 025 794 332 688 1,0000 014 499 654 638 1,0000 003 348 401 580	42-30-00				
1,0000 030 917 472 512 1,0000 030 713 467 503 1,0000 030 517 241 559	41-59-59,960 592				
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
I N V E R Z N I P O S T U P A K					
$\lambda _o / \varphi _o \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije medijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate					
INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "X" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji medijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 34T - UTM					
λ / φ					
18-00-00	18-30-00	19-00-00	19-30-00	19-29-41,602 459 5	19-29-41,602 459 5
μ_x	μ_x	μ_x	μ_x	0,9998 983 936 888 497 0,9998 988 836 421 636 0,9998 993 784 427 069 1,0001 436 898 390 311	46-00-00
1,0001 422 423 645 276 1,0001 427 320 188 876 1,0001 432 145 114 487 1,0001 436 898 390 311	45-30-00				
0,9998 961 285 445 056 0,9998 966 297 511 588 0,9998 971 360 293 076 0,9998 976 473 817 083	45-00-00				
1,0001 459 057 868 577 1,0001 463 999 001 251 1,0001 468 872 048 644	44-30-00				
0,9998 912 824 800 980 1,0001 459 057 868 577 0,9998 923 347 743 912	43-00-00				
1,0001 521 761 017 158 0,9998 918 058 533 821 1,0001 532 162 894 131	42-30-00				
0,9998 886 865 358 515 1,0001 526 992 188 513 0,9998 897 608 801 083	42-00-00				
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
I N V E R Z N I P O S T U P A K					
$\lambda _o / \varphi _o \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije medijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate					

UTM - kartografska projekcija 34T definirana je u rasponu

$18^{\circ}E < \lambda < 14^{\circ}E$ i $40^{\circ}N < \phi < 48^{\circ}N$

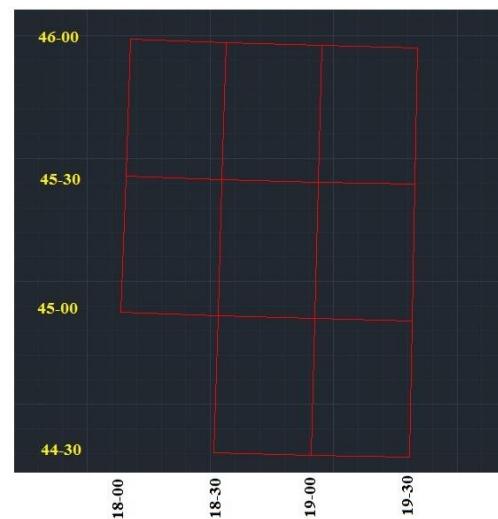
„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“
definirana je u rasponu $16^{\circ} 30' < \lambda < 19^{\circ} 30'$

PODUDARNOST KARTOGRAFSKIH
PROJEKCIJA je u rasponu $18^{\circ} < \lambda < 19^{\circ} 30'$

ZASEBNA FIZIČKA CJELINA

UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA 34T KVADRANT

SJEVERNA ZONA



„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

ŠESTI (6) KOORDINATNI SUSTAV
nulti merdijan $\lambda=18^{\circ}$

ZASEBNA FIZIČKA CJELINA

SJEVERNA ZONA



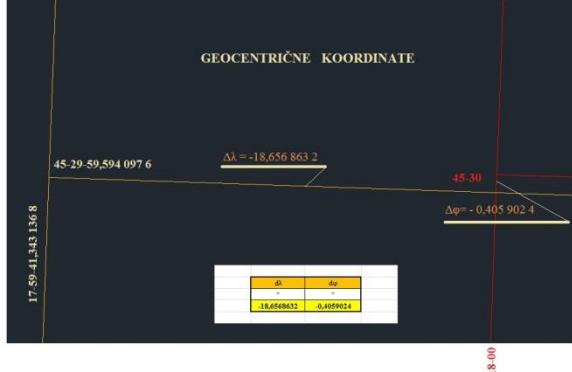
UTM - kartografska projekcija 34T
 POMAK GEOCENTRIČNOG KOORDINATNOG SUSTAVA pri afinoj transformaciji "9P" U „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“

ŠESTI KOORDINATNI SUSTAV

PRVA FAZA

ROTACIJA

SJEVERNA ZONA

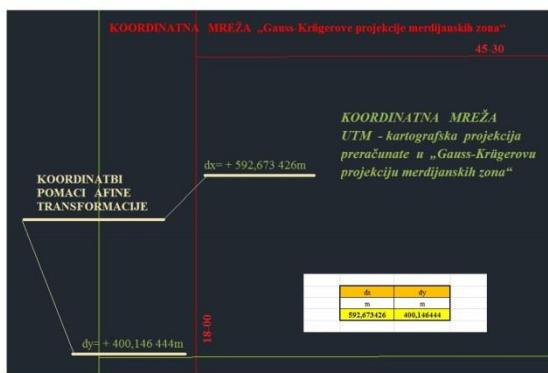


Pomak koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE unutar „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

za vrijednosti dy i dx pri afinoj transformaciji

DRUGA FAZA

TRANSLACIJA



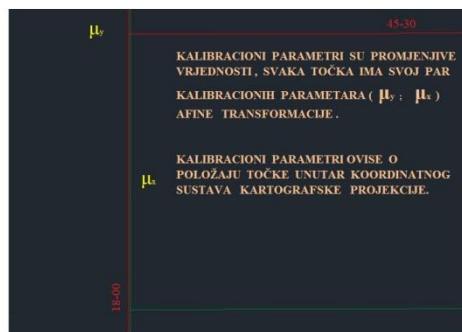
Kalibracija teoretskih trapeza koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE u „Gauss-Krügerove merdijanskih zona“

na osnovu parametara affine transformacije

diferencijalnih skalaru : μ_y ; μ_x po koordinatnim osima

TREĆA FAZA

KALIBRACIJA POMOĆU SKALARU μ_y ; μ_x



RAVNINSKA 2D TRANSFORMACIJA PODATAKA iz UTM - kartografska projekcija u „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“

PROVODI SE NA OSOVU „6P“

(šest parametarska transformacija 2D)

BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike.

IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI

kvadrant 34T - UTM kartografske projekcije

„Gauss-Krügerova projekcija meridijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav

SJEVERNA ZONA

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
592,673426	400,146444	-455,254652	-18,6568632	-0,4059024	0	μy ; μx

Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA

INVERZNI POSTUPAK

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
-592,673426	-400,146444	455,254652	18,6568632	0,4059024	0	(1/μy) ; (1/μx)

Napomena srednja pogreška prjenosa visine sa rotacionog elipsoida WGS84 na rotacioni elipsoid BESSEL 1841g. iznosi $m_s = \pm 4,869\ 141\text{m}$ u šestom koordinatnom sustavu

SKALARI - KALIBRACIONI PARAMETRI

$$\mu_y : \mu_x$$

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "Y" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 34T - UTM					
17-5911,343 136 8			18-59-41,343 136 8		
18-00-00	18-30-00	19-00-00	19-29-41,343 136 8	19-30-00	λ / φ
μ_y	μ_y	μ_y	μ_y	μ_y	SJEVERNA ZONA
1.0000 0001 871 051 119	1.0000 001 738 905 572	1.0000 001 508 622 259	1.0000 001 474 531 821	46-00-00	45-59-59,594 097 6
1.0000 007 409 245 490	0.9999 995 491 811 584	0.9999 983 614 442 158	0.9999 972 069 873 702	45-30-00	45-29-59,594 097 6
1.0000 012 839 673 563	1.0000 012 703 749 384	1.0000 012 509 329 204	1.0000 012 319 031 871	45-00-00	44-59-59,594 097 6
1.0000 006 566 715 601	0.9999 994 932 891 788	0.9999 983 436 074 866	0.9999 983 436 074 866	44-30-00	44-29-59,594 097 6
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽidar VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI POSTUPAK					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate					
INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "X" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 34T - UTM					
17-5911,343 136 8			18-59-41,343 136 8		
18-00-00	18-30-00	19-00-00	19-29-41,343 136 8	19-30-00	λ / φ
μ_x	μ_x	μ_x	μ_x	μ_x	SJEVERNA ZONA
0,9998 861 464 202 283	0,9998 866 435 227 397	0,9998 871 458 927 958	0,9998 876 540 049 246	46-00-00	45-59-59,594 097 6
1,0001 298 568 662 874	1,0001 303 537 583 059	1,0001 308 439 232 707	1,0001 313 278 382 312	45-30-00	45-29-59,594 097 6
0,9998 836 078 826 408	0,9998 841 164 110 178	0,9998 846 306 208 992	0,9998 851 505 189 008	45-00-00	44-59-59,594 097 6
1,0001 332 480 635 799	1,0001 337 502 150 029	1,0001 342 461 860 284	1,0001 342 461 860 284	44-30-00	44-29-59,594 097 6
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽidar VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI POSTUPAK					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate					

UTM - kartografska projekcija 34T definirana je u rasponu
 $18^{\circ}E < \lambda < 14^{\circ}E$ i $40^{\circ}N < \phi < 48^{\circ}N$
„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“
definirana je u rasponu $16^{\circ} 30' < \lambda < 19^{\circ} 30'$
PODUDARNOST KARTOGRAFSKIH
PROJEKCIJA je u rasponu $18^{\circ} < \lambda < 19^{\circ} 30'$

ZASEBNA FIZIČKA CJELINA

UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA 34T KVADRANT

JUŽNA ZONA



„Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

ŠESTI (6) KOORDINATNI SUSTAV

multi merdijan $\lambda=18^{\circ}$

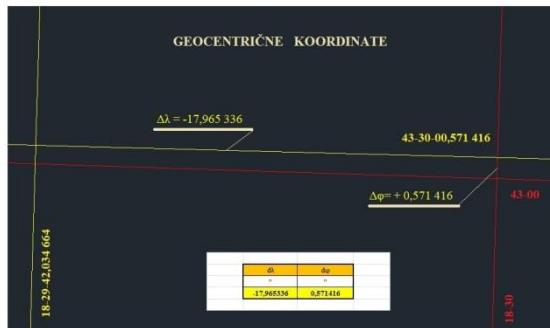
ZASEBNA FIZIČKA CJELINA

JUŽNA ZONA



UTM - kartografska projekcija 34T
 POMAK GEOCENTRIČNOG KOORDINATNOG SUSTAVA pri afinoj transformaciji "9P" U „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“
 ŠESTI KOORDINATNI SUSTAV

PRVA FAZA
ROTACIJA
JUŽNA ZONA

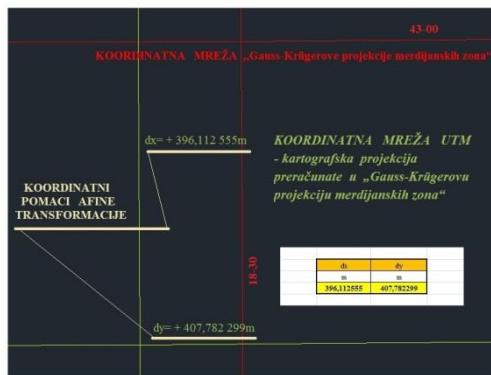


Pomak koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE unutar „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“

za vrijednosti dy i dx pri afinoj transformaciji

DRUGA FAZA

TRANSLACIJA

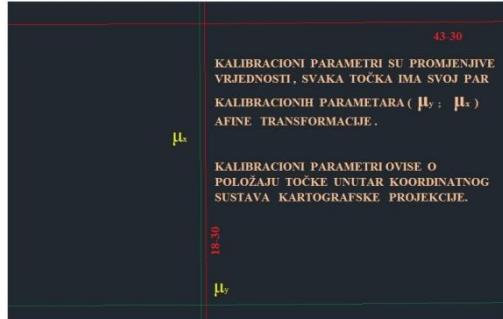


Kalibracija teoretskih trapeza koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE u „Gauss-Krügerovoj projekciji merdijanskih zona“ na osnovu parametara affine transformacije

diferencijalnih skalara : μ_y ; μ_x po koordinatnim osima

TREĆA FAZA

KALIBRACIJA POMOĆU SKALARА
 μ_y ; μ_x



RAVNINSKA 2D TRANSFORMACIJA PODATAKA iz UTM - kartografska projekcija u „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“ PROVODI SE NA OSNOVU „6P“ (šest parametarska transformacija 2D)

BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike.

IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI

kvadrant 34T - UTM kartografske projekcije

„Gauss-Krügerova projekcija meridijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav

JUŽNA ZONA

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
396,112555	407,782299	-430,533306	-17,965336	0,571416	0	μy ; μx

Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA

INVERZNI POSTUPAK

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
-396,112555	-407,482299	430,533306	17,965336	-0,571416	0	(1/μy) ; (1/μx)

Napomena srednja pogreška prjenosa visine sa rotacionog elipsoida WGS84 na rotacioni elipsoid BESSEL 1841g. iznosi $m_s = \pm 3,886\ 541\text{m}$ u šestom koordinatnom sustavu

SKALARI - KALIBRACIONI PARAMETRI

$$\mu_y ; \mu_x$$

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "Y" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 34T - UTM							
17-59-42,034 664	18-29-42,034 664	18-59-42,034 664	λ_z / φ_z	λ / φ			
18-00-00	18-30-00	19-00-00	λ_z / φ_z	λ / φ			
μ_y	μ_y	μ_y		$JUŽNA ZONA$			
0,9999 998 533 163 292 084	0,9999 998 704 406 379 919	0,9999 998 876 919 694 072	43-00-00	43-00-00,571 416			
1,0000 003 584 248 976 991	0,9999 992 598 916 325 011	0,9999 981 753 073 672 393	42-30-00	42-30-00,571 416			
1,0000 008 587 027 373 698	1,0000 008 692 548 645 318	1,0000 008 801 861 068 237	42-00-00	42-00-00,571 416			
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike							
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate							
INVERZNI POSTUPAK							
$\lambda_z / \varphi_z \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate							

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "X" osi u „Gauss-Krügerovoj projekciji merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav ; 34T - UTM							
17-59-42,034 664	18-29-42,034 664	18-59-42,034 664	λ_z / φ_z	λ / φ			
18-00-00	18-30-00	19-00-00	λ_z / φ_z	λ / φ			
μ_x	μ_x	μ_x		$JUŽNA ZONA$			
0,9999 131 165 572 911 339	0,9999 136 271 556 756 130	0,9999 141 421 682 627 521	43-00-00	43-00-00,571 416			
1,0001 742 739 064 025 059	1,0001 747 841 038 855 560	1,0001 752 870 894 959 243	42-30-00	42-30-00,571 416			
0,9999 110 426 176 011 167	0,9999 115 638 320 455 870	0,9999 120 896 517 990 245	42-00-00	42-00-00,571 416			
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike							
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate							
INVERZNI POSTUPAK							
$\lambda_z / \varphi_z \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz „Gauss-Krügerove projekcije merdijanskih zona“ GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate							

UTM – KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA 33T

UTM - kartografska projekcija 33T definirana je u rasponu
 $12^{\circ}E < \lambda < 18^{\circ}E$ i $40^{\circ}N < \phi < 48^{\circ}N$

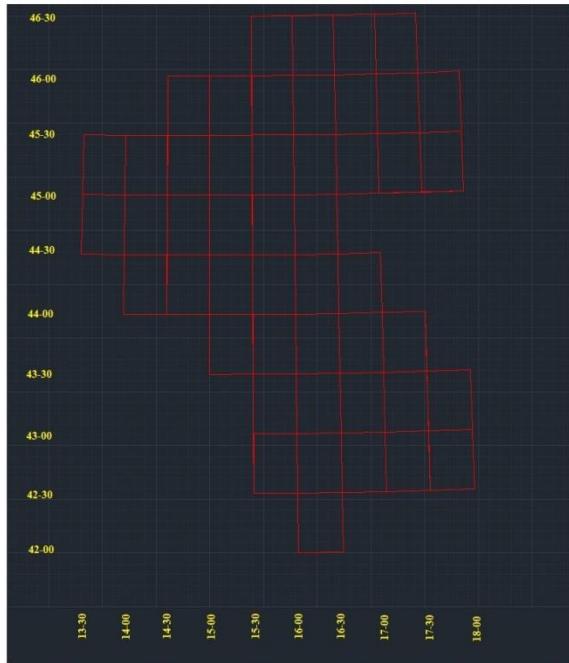
KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA HTRS96/TM

definirana je u rasponu $13^{\circ}30' < \lambda < 19^{\circ}30'$

PODUDARNOST KARTOGRAFSKIH
PROJEKCIJA je u rasponu $13^{\circ}30' < \lambda < 18^{\circ}$

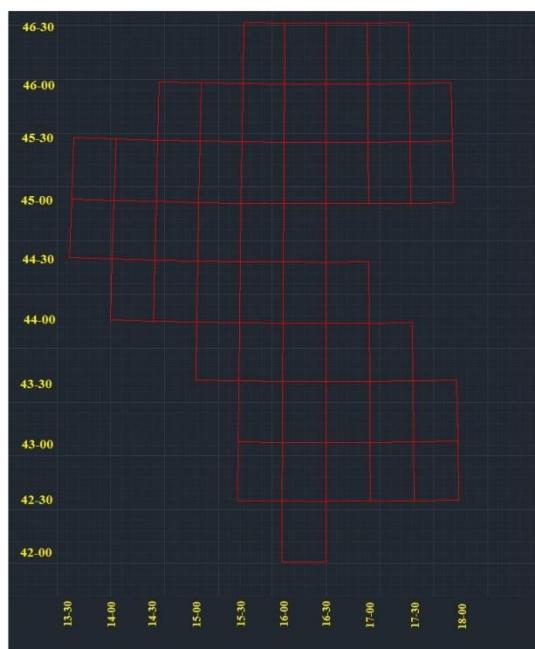
CJELOVIZI KARTOGRAFSKI PRIKAZ U 33T
UTM -kartografskoj projekciji

UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA 33T KVADRANT

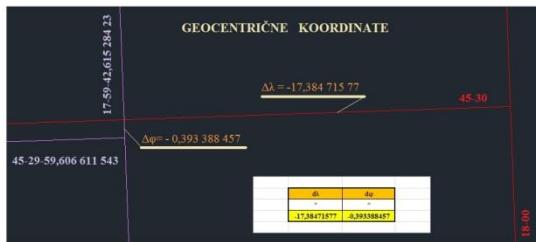
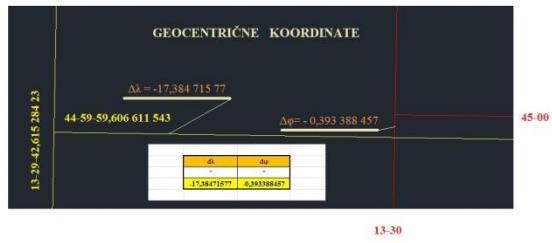


KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA HTRS96/TM REPUBLIKE HRVATSKE

OSNOVNA DRŽAVNA KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA

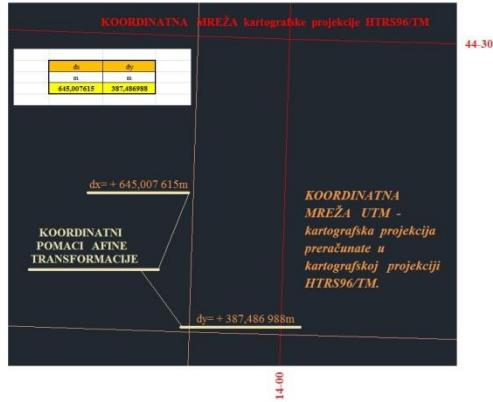


UTM - kartografska projekcija 33T
 POMAK GEOCENTRIČNOG KOORDINATNOG SUSTAVA pri afinoj transformaciji "9P"
u kartografskoj projekciji HTRS96/TM
PRVA FAZA
ROTACIJA



Pomak koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE unutar kartografske projekcije HTRS96/TM za vrijednosti dy i dx pri afinoj transformaciji

DRUGA FAZA
TRANSLACIJA



Kalibracija teoretskih trapeza koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE u kartografskoj projekciji HTRS96/TM na osnovu parametara affine transformacije diferencijalnih skalaru : μ_y ; μ_x po koordinatnim osima

TREĆA FAZA



KALIBRACIONI PARAMETRI AFINE TRANSFORMACIJE

Iz UTM kartografske projekcije u u HTRS96/TM kartografsku projekciju

IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI						
kvadrant 33T - UTM kartografske projekcije						
HTRS96/TM kartografska projekcija						
dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
645,007615	387,486988	0	-17,38471577	-0,393388457	0	μy ; μx
Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA						
INVERZNI POSTUPAK						
dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
-645,007615	-387,486988	0	17,38471577	0,393388457	0	(1/μy) ; (1/μx)

SKALARI - KALIBRACIONI PARAMETRI

$$\mu_y; \mu_x$$

UTM - kartografska projekcija 34T definirana je u rasponu
 $18^{\circ}E < \lambda < 14^{\circ}E$ i $40^{\circ}N < \varphi < 48^{\circ}N$

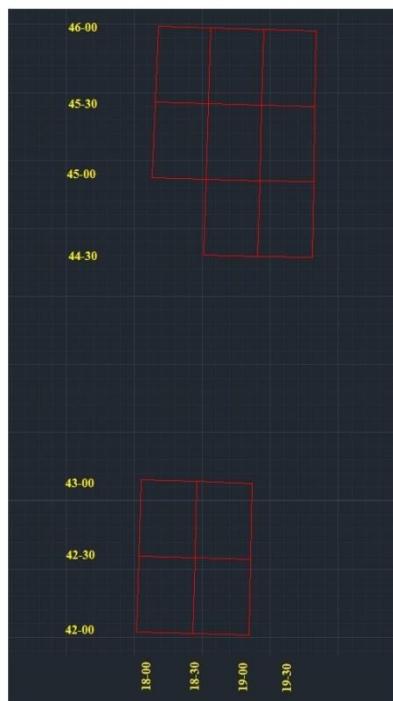
KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA HTRS96/TM

definirana je u rasponu $13^{\circ} 30' < \lambda < 19^{\circ} 30'$

PODUDARNOST KARTOGRAFSKIH
PROJEKCIJA je u rasponu $18^{\circ} < \lambda < 19^{\circ} 30'$

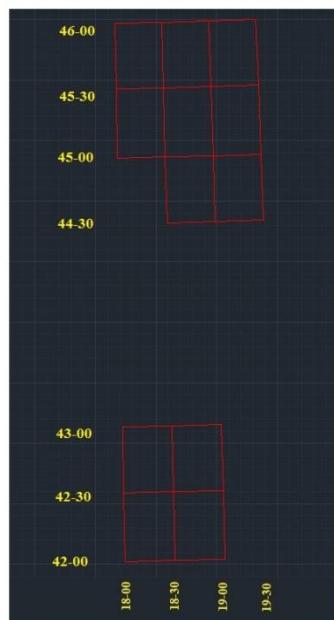
CJELOVIZI KARTOGRAFSKI PRIKAZ U 34T
UTM -kartografskoj projekciji

UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA 34T KVADRANT

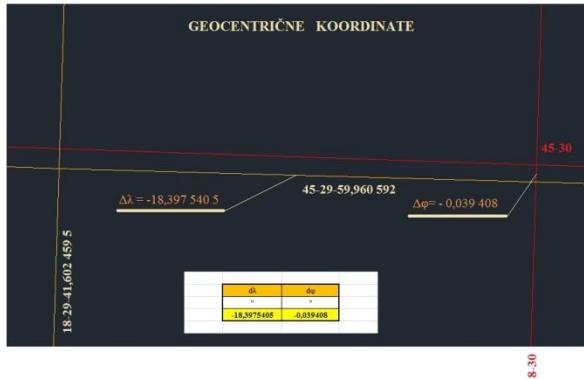


KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA HTRS96/TM REPUBLIKE HRVATSKE

OSNOVNA DRŽAVNA KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA

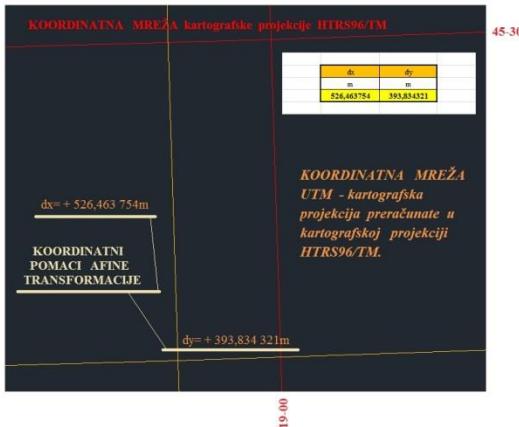


UTM - kartografska projekcija 34T
 POMAK GEOCENTRIČNOG KOORDINATNOG SUSTAVA pri afinoj transformaciji "9P"
u kartografskoj projekciji HTRS96/TM
PRVLA FAZA
ROTACIJA



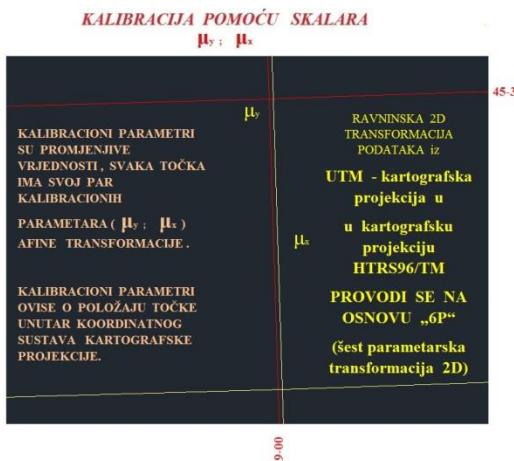
Pomak koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE unutar
kartografske projekcije HTRS96/TM
 za vrijednosti dy i dx pri afinoj transformaciji

DRUGA FAZA
TRANSLACIJA



Kalibracija teoretskih trapeza koordinatnog sustava
 UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE u
 kartografskoj projekciji HTRS96/TM
 na osnovu parametara afine transformacije

diferencijalnih skalaru : μ_y ; μ_x po koordinatnim osima
TREĆA FAZA



BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike.

IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI

kvadrant 34T - UTM kartografske projekcije

HTRS96/TM kartografska projekcija

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
526,463754	393,834321	0	-18,3975405	-0,039408	0	μy ; μx

Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA

INVERZNI POSTUPAK

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
-526,463754	-393,834321	0	18,3975405	0,039408	0	(1/μy) ; (1/μx)

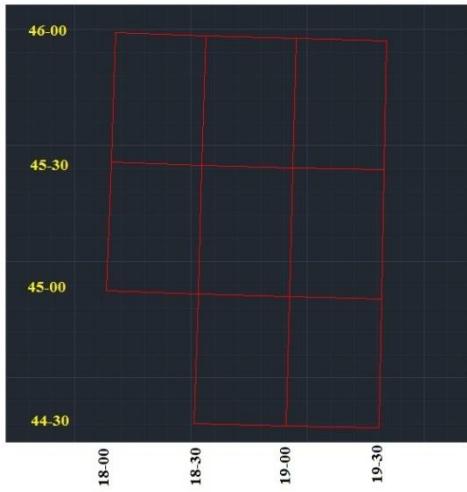
SKALARI - KALIBRACIONI PARAMETRI

$$\mu_y : \mu_x$$

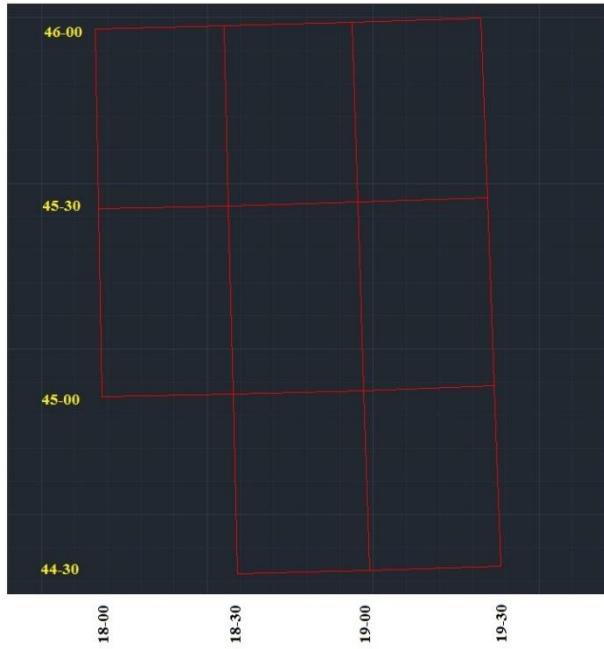
INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "E" osi u kartografskoj projekciji HTRS96/TM; 34T - UTM					
17-59-41,602 459 5	18-29-41,602 459 5	18-59-41,602 459 5	19-29-41,602 459 5	λ / φ	
18-00-00	18-30-00	19-00-00	19-30-00	λ _z / φ _z	
μ E	μ E	μ E	μ E	λ _z / φ _z	
1,0000 031 960 256 292	1,0000 029 899 202 974	1,0000 028 053 102 347	1,0000 026 386 927 015	46-00-00	45-59-59,960 592
0,9999 715 786 116 256	0,9999 615 340 186 910	0,9999 526 108 951 845	0,9999 446 286 250 686	45-30-00	45-29-59,960 592
1,0000 146 287 468 450	1,0000 137 406 981 459	1,0000 129 530 695 981	1,0000 122 496 950 649	45-00-00	44-59-59,960 592
1,0000 366 746 101 401	1,0000 344 206 366 799	0,9999 638 519 930 714	0,9999 555 422 429 777	44-30-00	44-29-59,960 592
1,0000 069 812 233 091	0,9999 955 886 835 206	0,9999 855 203 320 792		43-00-00	42-59-59,960 592
1,0000 472 903 755 989	1,0000 443 553 383 845	1,0000 417 679 353 954		42-30-00	42-29-59,960 592
1,0000 472 903 755 989	1,0000 443 553 383 845	1,0000 417 679 353 954		42-00-00	41-59-59,960 592
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI POSTUPAK					
$\lambda_z / \varphi_z \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz kartografske projekcije HTRS96/TM, GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate UTM kartografske projekcije					

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "N" osi u kartografska projekcija HTRS96/TM ; 34T - UTM					
17-59-41,602 459 5	18-29-41,602 459 5	18-59-41,602 459 5	19-29-41,602 459 5	λ / φ	
18-00-00	18-30-00	19-00-00	19-30-00	λ _z / φ _z	
μ N	μ N	μ N	μ N	λ _z / φ _z	
0,9998 984 138 290 112	0,9998 989 185 764 228	0,9998 994 282 394 079	0,9998 999 428 151 487	46-00-00	45-59-59,960 592
1,0001 422 114 524 742	1,0001 426 798 672 434	1,0001 431 411 727 513	1,0001 435 953 564 855	45-30-00	45-29-59,960 592
0,9998 961 504 652 723	0,9998 966 671 577 810	0,9998 971 889 998 193	0,9998 977 159 921 865	45-00-00	44-59-59,960 592
1,0001 458 561 548 788	1,0001 463 301 706 030	1,0001 467 974 302 382		44-30-00	44-29-59,960 592
0,9998 913 024 738 386	0,9998 918 428 011 710	0,9998 923 887 764 012		43-00-00	42-59-59,960 592
1,0001 531 439 386 035	1,0001 526 492 187 308	1,0001 531 495 351 853		42-30-00	42-29-59,960 592
0,9998 887 025 641 352	0,9998 892 545 701 402	0,9998 898 124 887 190		42-00-00	41-59-59,960 592
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI POSTUPAK					
$\lambda_z / \varphi_z \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz kartografske projekcije HTRS96/TM GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate UTM kartografske projekcije					

**UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA
34T KVADRANT
SJEVERNA ZONA**



**KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA HTRS96/TM
SJEVERNA ZONA**



**KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA
HTRS96/TM**

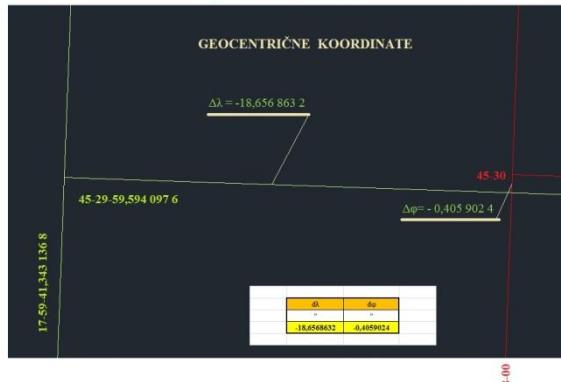
PRI TRANSFORMACIJI PODATAKA IZ UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE 33T KVADRANTA U KARTOGRAFSKU PROJEKCIJU HTRS96/TM TRANSFORMIRALA SE CJELOVITI KARTOGRAFSKI DETALJ IZ UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE U KARTOGRAFSKI PROSTOR HTRS96/TM KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE.

MERDIJAN KOJI RAZDVaja 33T I 34T KVADRANT UTM - KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE JE GEOCENTRIČNA DUŽINA $\lambda^o = 18^o$.

KARTOGRAFSKI PRIKAZ DETALJA U 34T KVADRANTU UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE , TERITORIJALNI PRIKAZ REPUBLIKE HRVATSKE JE PREDOĆEN U DVJE FIZIČKI ODVOJENE CJELINE.

KARTOGRAFSKI PRIKAZ TRANSFORMACIJE PODATAKA IZ UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE 34T KVADRANTA JEDNAKO TAKO PRESLIKAVA SE U DVJE TERITORIJALNO ODVOJENE CJELINE KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE HTRS96/TM , SJEVERNU I JUŽNU CJELINU.

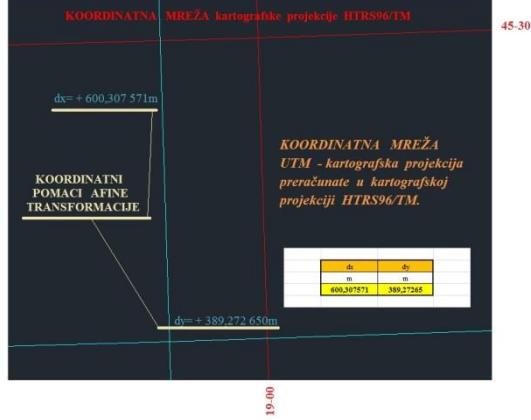
UTM - kartografska projekcija 34T
 POMAK GEOCENTRIČNOG KOORDINATNOG SUSTAVA pri afinoj transformaciji "9P"
u kartografskoj projekciji HTRS96/TM
PRVA FAZA
ROTACIJA
SJEVERNA ZONA



Pomak koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE unutar kartografske projekcije HTRS96/TM za vrijednosti dx i dy pri afinoj transformaciji

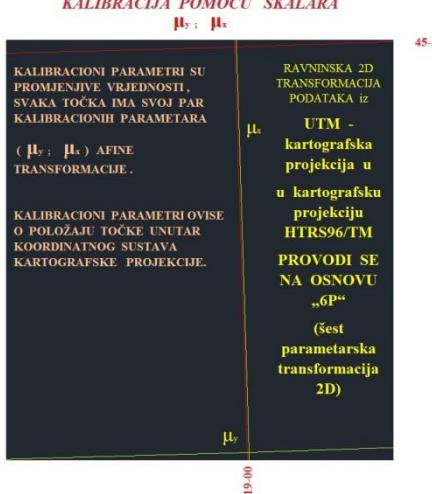
DRUGA FAZA

TRANSLACIJA



Kalibracija teoretskih trapeza koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE u kartografskoj projekciji HTRS96/TM na osnovu parametara affine transformacije
diferencijalnih skala : μ_y ; μ_x po koordinatnim osima

TREĆA FAZA



BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike.

IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI

kvadrant 34T - UTM kartografske projekcije

HTRS96/TM kartografska projekcija

SJEVERNA ZONA

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
600,307571	389,27265	0	-18,6568632	-0,4059024	0	μy ; μx

Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA

INVERZNI POSTUPAK

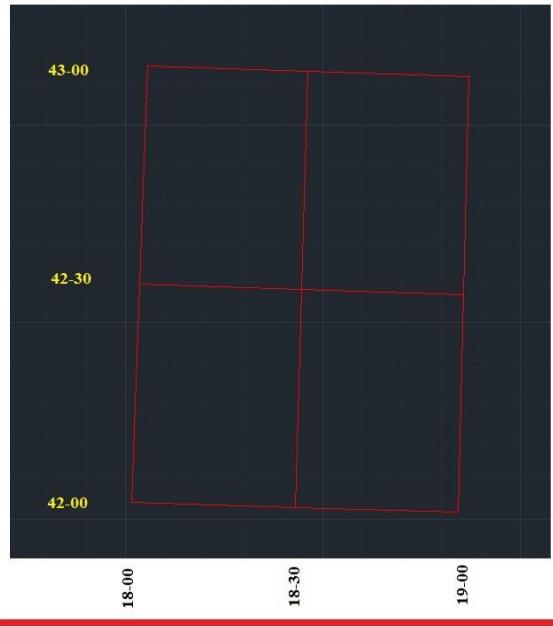
dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
-600,307571	-389,27265	0	18,6568632	0,4059024	0	(1/μy) ; (1/μx)

SKALARI - KALIBRACIONI PARAMETRI

$$\mu_y : \mu_x$$

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "E" osi u u kartografskoj projekciji HTRS96/TM ; 34T - UTM					
17-5941,343 136 8	18-29-41,343 136 8	18-59-41,343 136 8	19-29-41,343 136 8	19-30-00	λ_0 / φ_0
18-00-00	18-30-00	19-00-00	19-30-00	λ_0 / φ_0	λ_0 / φ_0
μ_E	μ_E	μ_E	μ_E	μ_E	μ_E
1,0000 193 095 605 654	1,0000 180 419 557 740	1,0000 169 142 888 222	1,0000 158 161 690 614	46-00-00	45-59-59,594 097 6
0,9999 877 485 908 918	0,9999 766 336 604 211	0,9999 667 604 435 188	0,9999 579 291 143 125	45-30-00	45-29-59,594 097 6
1,0000 308 557 492 503	1,0000 288 888 108 403	1,0000 271 442 554 460	1,0000 255 863 170 233	45-00-00	44-59-59,594 097 6
0,9999 883 508 315 436	0,9999 780 684 756 725	0,9999 689 129 257 965	0,9999 689 129 257 965	44-30-00	44-29-59,594 097 6
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda_0 / \varphi_0 \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI POSTUPAK					
$\lambda_0 / \varphi_0 \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz kartografske projekcije HTRS96/TM , GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate kartografske projekcije UTM					
INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "N" osi u u kartografskoj projekciji HTRS96/TM ; 34T - UTM					
17-5941,343 136 8	18-29-41,343 136 8	18-59-41,343 136 8	19-29-41,343 136 8	19-30-00	λ_0 / φ_0
18-00-00	18-30-00	19-00-00	19-30-00	λ_0 / φ_0	λ_0 / φ_0
μ_N	μ_N	μ_N	μ_N	μ_N	μ_N
0,9998 861 683 349 922	0,9998 866 819 703 767	0,9998 872 010 996 243	0,9998 877 252 439 677	46-00-00	45-59-59,594 097 6
1,0001 298 278 008 697	1,0001 303 052 411 420	1,0001 307 761 674 119	1,0001 312 405 737 162	45-30-00	45-29-59,594 097 6
0,9998 836 317 143 063	0,9998 841 575 652 520	0,9998 846 891 777 036	0,9998 852 265 510 472	45-00-00	44-59-59,594 097 6
1,0001 332 022 920 586	1,0001 336 862 346 848	1,0001 341 640 492 180	1,0001 341 640 492 180	44-30-00	44-29-59,594 097 6
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda_0 / \varphi_0 \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
INVERZNI POSTUPAK					
$\lambda_0 / \varphi_0 \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz kartografske projekcije HTRS96/TM , GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate kartografske projekcije UTM					

**UTM - KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA
34T KVADRANT
JUŽNA ZONA**



**KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA HTRS96/TM
JUŽNA ZONA**



**KARTOGRAFSKA PROJEKCIJA
HTRS96/TM**

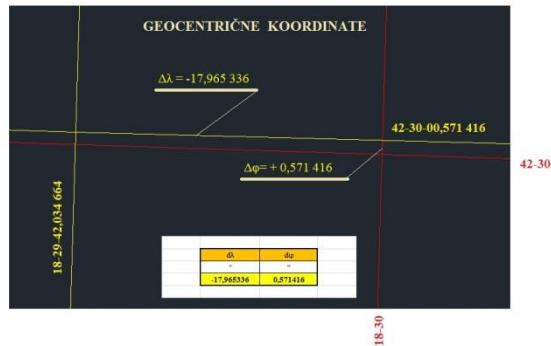
PRI TRANSFORMACIJI PODATAKA IZ UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE 33T KVADRANTA U KARTOGRAFSKU PROJEKCIJU HTRS96/TM TRANSFORMIRAJE SE CJELOVITI KARTOGRAFSKI DETALJ IZ UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE U KARTOGRAFSKI PROSTOR HTRS96/TM KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE.

MERDIJAN KOJI RAZDVaja 33T I 34T KVADRANT UTM – KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE JE GEOCENTRIČNA DUŽINA $\lambda^{\circ}=18^{\circ}$.

KARTOGRAFSKI PRIKAZ DETALJA U 34T KVADRANTU UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE, TERRITORIJALNI PRIKAZ REPUBLIKE HRVATSKE JE PREDOČEN U DVije FIZICKI ODVOJENE CJELINE.

KARTOGRAFSKI PRIKAZ TRANSFORMACIJE PODATAKA IZ UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE 34T KVADRANTA JEDNAKO TAKO PRESLIKAVA SE U DVije TERRITORIJALNO ODVOJENE CJELINE KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE HTRS96/TM, SJEVERNU I JUŽNU CJELINU.

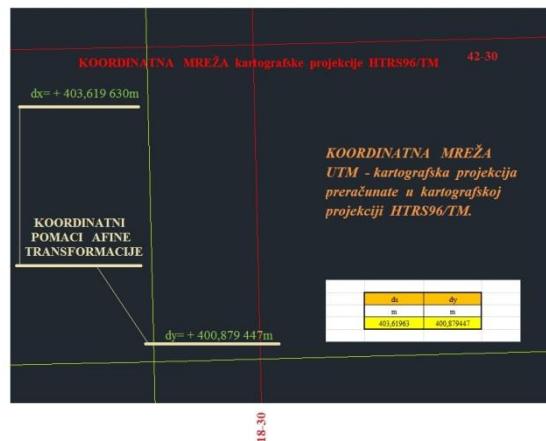
UTM - kartografska projekcija 34T
 POMAK GEOCENTRIČNOG KOORDINATNOG SUSTAVA pri afinoj
 transformaciji "9P"
u kartografskoj projekciji HTRS96/TM
PRVA FAZA
ROTACIJA
JUŽNA ZONA



Pomak koordinatnog sustava UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE unutar
kartografske projekcije HTRS96/TM
 za vrijednosti dy i dx pri afinoj transformaciji

DRUGA FAZA

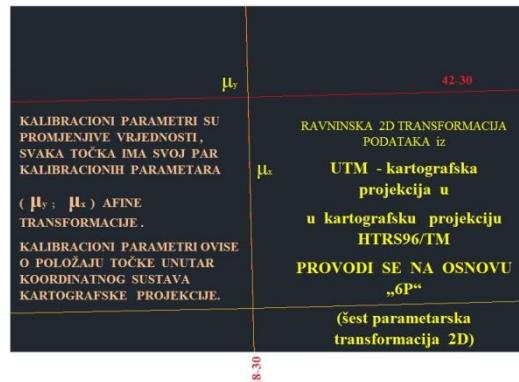
TRANSLACIJA



**Kalibracija teoretskih trapeza koordinatnog sustava
 UTM-KARTOGRAFSKE PROJEKCIJE u
 kartografskoj projekciji HTRS96/TM
 na osnovu parametara affine transformacije
 diferencijalnih skalara : μ_y ; μ_x po koordinatnim osima**

TREĆA FAZA

KALIBRACIJA POMOĆU SKALARATA
 μ_y ; μ_x



BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike.

IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI

kvadrant 34T - UTM kartografske projekcije

HTRS96/TM kartografska projekcija

JUŽNA ZONA

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
403,61963	400,879447	0	-17,965336	0,571416	0	μy ; μx

Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA

INVERZNI POSTUPAK

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
-403,61963	-400,879447	0	17,965336	-0,571415	0	(1/μy) ; (1/μx)

SKALARI - KALIBRACIONI PARAMETRI

$$\mu_y ; \mu_x$$

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "E" osi u kartografskoj projekciji HTRS96/TM ; 34T - UTM					
17-59-42,034 664	18-29-42,034 664	18-59-42,034 664			λ / φ
18-00-00	18-30-00	19-00-00	λ_e / φ_e		JUŽNA ZONA
μ_E	μ_E	μ_E			
1,0000 101 613 225 325	1,0000 097 066 236 308	1,0000 093 077 647 336	43-00-00	43-00-00,571 416	
0,9999 803 315 043 094	0,9999 707 990 339 011	0,9999 623 324 133 766	42-30-00	42-30-00,571 416	
1,0000 205 976 791 675	1,0000 194 886 965 449	1,0000 185 136 223 769	42-00-00	42-00-00,571 416	
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
I N V E R Z N I P O S T U P A K					
$\lambda_e / \varphi_e \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz kartografske projekcije HTRS96/TM , GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate kartografske projekcije UTM					

INTERPOLACIJSKI KALIBRACIONI PARAMETRI po "N" osi u kartografskoj projekciji HTRS96/TM ; 34T - UTM					
17-59-42,034 664	18-29-42,034 664	18-59-42,034 664			λ / φ
18-00-00	18-30-00	19-00-00	λ_e / φ_e		JUŽNA ZONA
μ_N	μ_N	μ_N			
0,9999 130 942 495 471	0,9999 136 184 012 233	0,9999 141 470 677 782	43-00-00	43-00-00,571 416	
1,0001 745 528 487 133	1,0001 746 877 756 918	1,0001 751 695 143 006	42-30-00	42-30-00,571 416	
0,9999 110 153 034 333	0,9999 115 506 661 235	0,9999 120 907 471 407	42-00-00	42-00-00,571 416	
Intelektualni vlasnik provedenog izračuba : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike					
$\lambda / \varphi \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz UTM - GEOCENTRIČNIH koordinata u GEOGRAFSKE koordinate					
I N V E R Z N I P O S T U P A K					
$\lambda_e / \varphi_e \Rightarrow$ koriste se kod prelaza iz kartografske projekcije HTRS96/TM , GEOGRAFSKIH koordinata u GEOCENTRIČNE koordinate kartografske projekcije UTM					

Iz HTRS96/TM kartografske projekcije u „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“

IZRAČUN PROVEDEN NA OSNOVU TEORETSKIH VRJEDNOSTI

HTRS96/TM kartografska projekcija

„Gauss-Krügerova projekcija merdijanskih zona“ peti (5) i šesti (6) koordinatni sustav

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
0	0	-447,657393	0	0	0	(1/μy) ; (1/μx)

Intelektualni vlasnik transformacijskih parametara : BOŽIDAR VIDUKA

INVERZNI POSTUPAK

dx	dy	dz	dλ	dφ	dαz	μ
m	m	m	"	"	"	
0	0	447,657393	0	0	0	(1/μy) ; (1/μx)

Napomena srednja pogreška prjenosa visine sa rotacionog elipsoida WGS84 na rotacioni elipsoid BESSEL 1841g. iznosi $m_s = \pm 11,516\ 835\text{m}$ u šestom koordinatnom sustavu

KALIBRACIONI PARAMETRI AFINE TRANSFORMACIJE
PO GEOCENTRIČNOJ DUŽINI I ŠIRINI
Iz UTM kartografske projekcije u
u „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“

kvadrant 33T - UTM kartografske projekcije	
TRANSFORMACIJA GEOCENTRIČNE DUŽINE (λ) i GEOCENTRIČNE ŠIRINE (φ) u „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“ peti (5) koordinatni sustav GEOGRAFSKU DUŽINU (λ) i GEOGRAFSKU ŠIRINU (φ)	
Korigirane geocentrične koordinate " λ " i " φ "	
$d\lambda_0 = 42,^{\circ}881\,955\,574\,468 \Rightarrow -17,^{\circ}118\,044\,425\,532$ $d\varphi_0 = 59,^{\circ}530\,006\,212\,766 \Rightarrow -0,^{\circ}469\,993\,787\,234$	$\mu\lambda = 1,3991\,899\,202\,405\,805\,635\,315$ $\mu\varphi = 1,0078\,950\,737\,138\,208\,376\,160$
JEDINSTVENI PARAMETRI U PROSTORU CJELOG KARTOGRAFSKOG PRESLIKAVANJA Analitičkim izračunom iz geografskih koordinata " λ " i " φ ". izračunavaju se ravninske odnosno plošne koordinate "y" i "x".	
Intelektualni vlasnik metode i kalibracionih parametara " $\mu\lambda$ " i " $\mu\varphi$ " : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike	
$dz =$ Uz postav na GPS uređaju : $dx=0$; $dy=0$; $dz=0$; $d\varphi=0$; $d\lambda=0$; $daz=0$; $\mu=0,9996$	

kvadrant 33T - UTM kartografske projekcije	
TRANSFORMACIJA GEOCENTRIČNE DUŽINE (λ) i GEOCENTRIČNE ŠIRINE (φ) u „Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav GEOGRAFSKU DUŽINU (λ) i GEOGRAFSKU ŠIRINU (φ)	
Korigirane geocentrične koordinate " λ " i " φ "	
$d\lambda_0 = 42,^{\circ}173\,028\,375 \Rightarrow -17,^{\circ}826\,971\,625$ $d\varphi_0 = 59,^{\circ}730\,146\,250 \Rightarrow -0,^{\circ}269\,853\,750$	$\mu\lambda = 1,4227\,102\,561\,021\,621\,203\,412$ $\mu\varphi = 1,0045\,178\,819\,564\,668\,318\,554$
JEDINSTVENI PARAMETRI U PROSTORU CJELOG KARTOGRAFSKOG PRESLIKAVANJA Analitičkim izračunom iz geografskih koordinata " λ " i " φ ". izračunavaju se ravninske odnosno plošne koordinate "y" i "x".	
Intelektualni vlasnik metode i kalibracionih parametara " $\mu\lambda$ " i " $\mu\varphi$ " : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike	
$dz =$ Uz postav na GPS uređaju : $dx=0$; $dy=0$; $dz=0$; $d\varphi=0$; $d\lambda=0$; $daz=0$; $\mu=0,9996$	

kvadrant 33T - UTM kartografske projekcije TRANSFORMACIJA GEOCENTRIČNE DUŽINE (λ) i GEOCENTRIČNE ŠIRINE (φ) <u>„Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav- SJEVERNA ZONA</u> <u>GEOGRAFSKU DUŽINU (λ_0) i GEOGRAFSKU ŠIRINU (φ_0)</u>	
Korigirane geocentrične koordinate " λ " i " φ "	Kalibracioni parametri za uspostavu geografskih koordinata " λ_0 " i " φ_0 "
$d\lambda_0 = 41,^{\circ} 915 584 800 \Rightarrow -18,^{\circ} 084 415 200$ „Gauss-Krüger“ $d\varphi_0 = 59,^{\circ} 281 612 800 \Rightarrow -0,^{\circ} 718 387 200$	$\mu\lambda = 1,4314 484 764 149 109 521 669$ $\mu\varphi = 1,0121 182 128 162 343 113 580$
JEDINSTVENI PARAMETRI U PROSTORU CJELOG KARTOGRAFSKOG PRESLIKAVANJA Analitičkim izračunom iz geografskih koordinata " λ_0 " i " φ_0 ". izračunavaju se ravninske odnosno plošne koordinate "y" i "x". Intelektualni vlasnik metode i kalibracionih parametara " $\mu\lambda$ " i " $\mu\varphi$ ": BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike $dz =$ Uz postav na GPS uređaju: $dx=0$; $dy=0$; $dz=0$; $d\phi=0$; $d\lambda=0$; $daz=0$; $\mu=0,9996$	

kvadrant 33T - UTM kartografske projekcije TRANSFORMACIJA GEOCENTRIČNE DUŽINE (λ) i GEOCENTRIČNE ŠIRINE (φ) <u>„Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav- JUŽNA ZONA</u> <u>GEOGRAFSKU DUŽINU (λ_0) i GEOGRAFSKU ŠIRINU (φ_0)</u>	
Korigirane geocentrične koordinate " λ " i " φ "	Kalibracioni parametri za uspostavu geografskih koordinata " λ_0 " i " φ_0 "
$d\lambda_0 = 42,^{\circ} 400 184 470 588 \Rightarrow -17,^{\circ} 599 815 529$ „Gauss-Krüger“ $d\varphi_0 = 60,^{\circ} 125 911 059 \Rightarrow +0,^{\circ} 125 911 059$	$\mu\lambda = 1,4150 881 829 681 796 228 377$ $\mu\varphi = 0,9979 058 769 042 776 459 994$
JEDINSTVENI PARAMETRI U PROSTORU CJELOG KARTOGRAFSKOG PRESLIKAVANJA Analitičkim izračunom iz geografskih koordinata " λ_0 " i " φ_0 ". izračunavaju se ravninske odnosno plošne koordinate "y" i "x". Intelektualni vlasnik metode i kalibracionih parametara " $\mu\lambda$ " i " $\mu\varphi$ ": BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike $dz =$ Uz postav na GPS uređaju: $dx=0$; $dy=0$; $dz=0$; $d\phi=0$; $d\lambda=0$; $daz=0$; $\mu=0,9996$	

<p style="text-align: center;">kvadrant 34T - UTM kartografske projekcije TRANSFORMACIJA GEOCENTRIČNE DUŽINE (λ) i GEOCENTRIČNE ŠIRINE (φ) <u>„Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav</u> <u>GEOGRAFSKU DUŽINU (λ_0) i GEOGRAFSKU ŠIRINU (φ_0)</u></p>	
Korigirane geocentrične koordinate " λ " i " φ "	Kalibracioni parametri za uspostavu geografskih koordinata " λ_0 " i " φ_0 "
$d\lambda_0 = 41,^{\circ}602\,459\,500 \Rightarrow -18,^{\circ}397\,540\,500$ „Gauss-Krüger“ $d\varphi_0 = 59,^{\prime\prime}960\,592 \Rightarrow -0,^{\prime\prime}039\,408$	$\mu\lambda = 1,4422\,224\,243\,737\,320\,386\,070$ $\mu\varphi = 1,0006\,572\,316\,697\,606\,988\,270$
<p style="text-align: center;">JEDINSTVENI PARAMETRI U PROSTORU CJELOG KARTOGRAFSKOG PRESLIKAVANJA Analitičkim izračunom iz geografskih koordinata "λ_0" i "φ_0". izračunavaju se ravninske odnosno plošne koordinate "y" i "x".</p>	
<p style="text-align: center;">Intelektualni vlasnik metode i kalibracionih parametara "$\mu\lambda$" i "$\mu\varphi$" : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike</p>	
$dz =$	
Uz postav na GPS uređaju : $dx=0$; $dy=0$; $dz=0$; $d\phi=0$; $d\lambda=0$; $daz=0$; $\mu=0,9996$	

<p style="text-align: center;">kvadrant 34T - UTM kartografske projekcije TRANSFORMACIJA GEOCENTRIČNE DUŽINE (λ) i GEOCENTRIČNE ŠIRINE (φ) <u>„Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav- SJEVERNA ZONA</u> <u>GEOGRAFSKU DUŽINU (λ_0) i GEOGRAFSKU ŠIRINU (φ_0)</u></p>	
Korigirane geocentrične koordinate " λ " i " φ "	Kalibracioni parametri za uspostavu geografskih koordinata " λ_0 " i " φ_0 "
$d\lambda_0 = 41,^{\circ}343\,136\,800 \Rightarrow -18,^{\circ}656\,863\,200$ „Gauss-Krüger“ $d\varphi_0 = 59,^{\prime\prime}594\,097\,600 \Rightarrow -0,^{\prime\prime}405\,902\,400$	$\mu\lambda = 1,4422\,224\,243\,737\,320\,386\,070$ $\mu\varphi = 1,0068\,111\,174\,822\,118\,625\,385$
<p style="text-align: center;">JEDINSTVENI PARAMETRI U PROSTORU CJELOG KARTOGRAFSKOG PRESLIKAVANJA Analitičkim izračunom iz geografskih koordinata "λ_0" i "φ_0". izračunavaju se ravninske odnosno plošne koordinate "y" i "x".</p>	
<p style="text-align: center;">Intelektualni vlasnik metode i kalibracionih parametara "$\mu\lambda$" i "$\mu\varphi$" : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike</p>	
$dz =$	
Uz postav na GPS uređaju : $dx=0$; $dy=0$; $dz=0$; $d\phi=0$; $d\lambda=0$; $daz=0$; $\mu=0,9996$	

kvadrant 34T - UTM kartografske projekcije TRANSFORMACIJA GEOCENTRIČNE DUŽINE (λ) i GEOCENTRIČNE ŠIRINE (φ) <u>„Gauss-Krügerovu projekciju merdijanskih zona“ šesti (6) koordinatni sustav - JUŽNA ZONA</u> <u>GEOGRAFSKU DUŽINU (λ_0) i GEOGRAFSKU ŠIRINU (φ_0)</u>	
Korigirane geocentrične koordinate " λ " i " φ "	Kalibracioni parametri za uspostavu geografskih koordinata " λ_0 " i " φ_0 "
$d\lambda_0 = 42,^{\circ} 034 664 \Rightarrow -17,^{\circ} 965 336$ $d\varphi_0 = 60,^{\circ} 571 416 \Rightarrow +0,^{\circ} 571 416$	$\mu\lambda = 1,4273 933 532 572 069 566 204$ „Gauss-Krüger“ $\mu\varphi = 0,9905 662 433 250 693 693 540$
JEDINSTVENI PARAMETRI U PROSTORU CJELOG KARTOGRAFSKOG PRESLIKAVANJA Analitičkim izračunom iz geografskih koordinata " λ_0 " i " φ_0 ". izračunavaju se ravninske odnosno plošne koordinate "y" i "x". Intelektualni vlasnik metode i kalibracionih parametara " $\mu\lambda$ " i " $\mu\varphi$ " : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike $dz =$ Uz postav na GPS uređaju : $dx=0$; $dy=0$; $dz=0$; $d\varphi=0$; $d\lambda=0$; $daz=0$; $\mu=0,9996$	

kvadrant 33T - UTM kartografske projekcije TRANSFORMACIJA GEOCENTRIČNE DUŽINE (λ) i GEOCENTRIČNE ŠIRINE (φ) <u>u kartografsku projekciju HTRS96/TM</u> <u>GEOGRAFSKU DUŽINU (λ_0) i GEOGRAFSKU ŠIRINU (φ_0)</u>	
Korigirane geocentrične koordinate " λ " i " φ "	Kalibracioni parametri za uspostavu geografskih koordinata " λ_0 " i " φ_0 "
$d\lambda_0 = 42,^{\circ} 615 284 229 \Rightarrow -17,^{\circ} 384 715 771$ $d\varphi_0 = 59,^{\circ} 606 611 543 \Rightarrow -0,^{\circ} 393 388 457$	$\mu\lambda = 1,4079 455 548 760 502 906 278$ HTRS96/TM $\mu\varphi = 1,0065 997 453 439 575 398 479$
JEDINSTVENI PARAMETRI U PROSTORU CJELOG KARTOGRAFSKOG PRESLIKAVANJA Analitičkim izračunom iz geografskih koordinata " λ_0 " i " φ_0 ". izračunavaju se ravninske odnosno plošne koordinate "y" i "x". Intelektualni vlasnik metode i kalibracionih parametara " $\mu\lambda$ " i " $\mu\varphi$ " : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike $dz =$ Uz postav na GPS uređaju : $dx=0$; $dy=0$; $dz=0$; $d\varphi=0$; $d\lambda=0$; $daz=0$; $\mu=0,9996$	

kvadrant 34T - UTM kartografske projekcije TRANSFORMACIJA GEOCENTRIČNE DUŽINE (λ) i GEOCENTRIČNE ŠIRINE (φ) u kartografsku projekciju HTRS96/TM - SJEVERNA ZONA GEOGRAFSKU DUŽINU (λ_s) i GEOGRAFSKU ŠIRINU (φ_s)	
Korigirane geocentrične koordinate " λ " i " φ "	Kalibracioni parametri za uspostavu geografskih koordinata " λ_s " i " φ_s "
$d\lambda_s = 41,^{\circ} 343 136 800 \Rightarrow -18,^{\circ} 656 863 200$ HTRS96/TM $d\varphi_s = 59,^{\circ} 594 097 600 \Rightarrow -0,^{\circ} 405 902 400$	$\mu\lambda = 1,4512 686 903 815 193 819 546$ $\mu\varphi = 1,0068 111 174 822 118 625 385$
JEDINSTVENI PARAMETRI U PROSTORU CJELOG KARTOGRAFSKOG PRESLIKA VANJA Analitičkim izračunom iz geografskih koordinata " λ_s " i " φ_s ". izračunavaju se ravninske odnosno plošne koordinate "y" i "x". Intelektualni vlasnik metode i kalibracionih parametara " $\mu\lambda$ " i " $\mu\varphi$ " : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike	
$dz =$ Uz postav na GPS uređaju : $dx=0$; $dy=0$; $dz=0$; $d\varphi=0$; $d\lambda=0$; $daz=0$; $\mu=0,9996$	

kvadrant 34T - UTM kartografske projekcije TRANSFORMACIJA GEOCENTRIČNE DUŽINE (λ) i GEOCENTRIČNE ŠIRINE (φ) u kartografsku projekciju HTRS96/TM - JUŽNA ZONA GEOGRAFSKU DUŽINU (λ_s) i GEOGRAFSKU ŠIRINU (φ_s)	
Korigirane geocentrične koordinate " λ " i " φ "	Kalibracioni parametri za uspostavu geografskih koordinata " λ_s " i " φ_s "
$d\lambda_s = 42,^{\circ} 034 664 \Rightarrow -17,^{\circ} 965 336$ HTRS96/TM $d\varphi_s = 60,^{\circ} 571 416 \Rightarrow +0,^{\circ} 571 416$	$\mu\lambda = 1,4273 933 532 572 069 566 204$ $\mu\varphi = 0,9905 662 433 250 693 693 540$
JEDINSTVENI PARAMETRI U PROSTORU CJELOG KARTOGRAFSKOG PRESLIKA VANJA Analitičkim izračunom iz geografskih koordinata " λ_s " i " φ_s ". izračunavaju se ravninske odnosno plošne koordinate "y" i "x". Intelektualni vlasnik metode i kalibracionih parametara " $\mu\lambda$ " i " $\mu\varphi$ " : BOŽIDAR VIDUKA magistar inženjer geodezije i geoinformatike	
$dz =$ Uz postav na GPS uređaju : $dx=0$; $dy=0$; $dz=0$; $d\varphi=0$; $d\lambda=0$; $daz=0$; $\mu=0,9996$	

OPĆA PRIMJENA PODATAKA

Svi projekti ako se provede ispravna transformacija podataka mogu se realizirati na zadovoljstvo investitora i korisnika projekta.
Javne isprave i javni podatci su uz točnu transformaciju upotrebljivi podatci

Registar nekretnina je u takvom sustavu točan.

Pravni promet kupnje i prodaje na osnovu točne transformacije podataka osigurava egzaktnu stvarnu površinu u pravnom prometu.

PRAKTIČNA PRIMJENA:

Cestovne krstarice koriste „GPS-SUSTAVE“ za orijentaciju u prostoru , putovanje od točke „a“ do točke „b“.

Osobna orijentacija u prostoru na osnovu „RUČNIH GPS- UREĐAJA“ omogućava točno kretanje prirodom i urbanim sredinama.

Automatski piloti nautičkih plovila na osnovu „SATELITSKOG NAVOĐENJA automatskim pilotima“ visokosofisticiranoj tehnologiji omogućava da se nautičko plovilo proveze kroz arhipelag otoka i drugih nautičkih plovila od točke „a“ do točke „b“

Znači da bi se korisni GPS-SUSTAVA osječao sigurno u prostoru mora predmetni položaj biti definiran na osnovu „9P“ devet parametarske prostorne 3D afine transformacije.

Danas se koristi „7P“ sedam parametarska prostorna 3D afina transformacija koja neosigurava točan položaj u prostoru.

Razlika između „9P“ affine transformacije i „7P“ affine transformacije je razlika u:

ŽIVOTU I SMRTI.

Očit takav primjer je TOMISLAV HORVATINČIĆ koji je korisnik zakonite „7P“ sedam parametarske prostorne 3D afine transformacije pri plovidbi po osnovi automatskog navigacijskog pilota i zbog krivog definiranja položaja u prostoru koa rezultat imamo smrt dvoje talijanskih državljanina. Koliko vrijedi ljudski život?

Najgore u svemu ovome je da je TOMISLAV HORVATINČIĆ poštujući sve zakonske regule REPUBLIKE HRVATSKE kolateralna žrtva jer je koristi javan podatak sračunat od strane GEODETSKOG FAKULTETA SVEUČILIŠTA U ZAGREBU , a ozakonjen od strane DRŽAVNE GEODETSKE UPRAVE RH , a zbog ubistva sudi se TOMISLAVU HORVATINČIĆU umjesto stvarno odgovornim osobama za tragičnu nautičku nesreću sa gubitkom dva života.

Odgovorne osobe u predmetnoj nautičkoj tragediji su : Ravnatelj DRŽAVNE GEODETSKE UPRAVE RH i dekan GEODETSKOG FAKULTETA SVEUČILIŠTA U ZAGREBU izravno odgovaraju materijalno i kazneno zbog netočnih javnih podataka : „7P“ kalibracionih parametara GPS-UREĐAJA affine transformacije.

S DUŽNIM POŠTOVANJEM!

BOŽIDAR VIDUKA
magistar inženjer geodezije i geoinformatike